

ОГЛАВЛЕНИЕ

Раздел 1 - Начало работы

Обзор VesselView 7.....	2	Резервное копирование точек маршрутов, маршрутов и курсов.....	7
Передние элементы управления.....	2	Получение последней версии программного обеспечения.....	8
Использование передних элементов управления.....	3	Обновление Vesselview.....	9
Задняя панель.....	3	Калибровка сенсорного экрана.....	10
Расположение и описание экранов дисплея VesselView 7.....	4	Техническое обслуживание.....	10
Сенсорные участки и участки пролистывания.....	5	Очистка экрана дисплея.....	10
Сенсорные участки.....	5	Очистка порта носителя.....	10
Участки пролистывания.....	6	Залипание кнопок.....	10
Обновление программного обеспечения VesselView 7.....	7		

Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

Экран предупреждения запуска VesselView 7.....	12	Настройка источника данных.....	18
Экран загрузки.....	12	Меню «Settings» (Настройки).....	20
Программа установки.....	12	Экраны дисплея.....	23
Импорт конфигурации.....	13	Запуск.....	23
Настройка двигателя.....	13	Двигатель выключен, зажигание включено.....	23
Настройка дисплея.....	14	Двигатель работает на холостом ходу.....	23
Настройка устройства.....	14	Неисправность двигателя.....	24
Настройка единиц.....	15	Навигация по неисправностям.....	24
Конфигурация баков.....	15	Плановое обслуживание двигателя.....	25
Настройка скорости.....	17	Сканирование системы — отчет о сканировании.....	26
Завершение работы мастера настройки.....	18	Ошибки связи.....	26

Раздел 3 - Обзор экранов и эксплуатация

Использование поля состояния системы.....	28	Навигация.....	37
Перемещение между полями данных.....	29	Save (Сохранить).....	39
Увеличение полей данных.....	29	Create Custom Launch (Создание пользовательского запуска).....	40
Автоматическое переключение.....	30	Режим круиз-контроля.....	40
Функции полосы прокрутки.....	30	Круиз-контроль.....	40
Включение полосы прокрутки и навигация по ней.....	30	Область данных круиз-контроля.....	40
Область данных, выбираемых пользователем.....	31	Изменение области постоянных данных.....	40
Значки полосы прокрутки.....	32	Круиз-контроль — область данных, выбираемых пользователем.....	41
Режим экономии.....	33	Навигация в режиме круиз-контроля.....	41
ECO Mode (Режим ECO).....	33	Режим автопилота.....	42
Минимальные и максимальные значения ECO.....	33	Обзор экранов автопилота.....	42
Целевые обороты двигателя и дифферент ECO.....	33	Навигация по экранам автопилота.....	42
Целевые цвета.....	33	Сворачивание функции автопилота.....	42
Навигация ECO.....	34	Режим управления подтормаживанием.....	43
Обновление ECO.....	35	Troll Control (Управление малым ходом).....	43
Сворачивание.....	35	Подтормаживание — область пользовательских данных.....	43
Изменение целевых значений ECO.....	35	Изменение поля постоянных данных.....	43
Изменение целевых значений.....	36	Подтормаживание — область данных, выбираемых пользователем.....	43
Режим Smart Tow.....	36	Навигация в режиме подтормаживания.....	43
Smart Tow.....	36		
Целевые значения Smart Tow.....	36		
Область данных Smart Tow, выбираемых пользователем.....	37		

Раздел 4 - Настройка и калибровка

Навигация по меню настроек.....	46	Судно.....	47
System (Система).....	46	SmartCraft.....	47
Предпочтения.....	46	Простые соединения.....	49

Предупредительная сигнализация.....	50
Единицы.....	50

Сеть.....	50
Personality File (Файл конфигурации).....	51

Раздел 5 - Предупредительные сигналы

Предупреждения — неисправности и предупреждающие сигналы.....	54
--	----

Сигнал критического уровня топлива.....	54
Сигнализация о глубине.....	55

Раздел 1 - Начало работы

1

Оглавление

Обзор VesselView 7.....	2	Резервное копирование точек маршрутов, маршрутов и курсов	7
Передние элементы управления	2	Получение последней версии программного обеспечения	8
Использование передних элементов управления	3	Обновление Vesselview	9
Задняя панель	3	Калибровка сенсорного экрана	10
Расположение и описание экранов дисплея VesselView 7.....	4	Техническое обслуживание.....	10
Сенсорные участки и участки пролистывания.....	5	Очистка экрана дисплея	10
Сенсорные участки	5	Очистка порта носителя	10
Участки пролистывания	6	Залипание кнопок	10
Обновление программного обеспечения VesselView 7	7		

Обзор VesselView 7

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: VesselView — это многофункциональный дисплей (МФД), который совместим с изделиями, произведенными компаниями Mercury Marine Outboards, Mercury MerCruiser и Mercury Diesel. Некоторые из функций, описанных в настоящем руководстве, могут быть отключены в зависимости от силового агрегата, к которому подключается блок.

VesselView 7 — это комплексный информационный центр судна, который может отображать информацию для четырех бензиновых или дизельных двигателей. Эта система непрерывно контролирует и предоставляет основные эксплуатационные данные, включая такую подробную информацию, как температура и глубина воды, угол дифферента, скорость судна и угол рулевого управления, уровень в топливном, масляном баках, баках для воды и отходов.

Система VesselView также может быть полностью интегрирована с глобальной системой определения местоположения (GPS) судна или другими NMEA-совместимыми устройствами для обеспечения информации о курсе следования, скорости и запасе топлива до места назначения, обновляемой с периодичностью вплоть до одной минуты.

VesselView — это расширение возможностей автопилота и операций джойстика на дисплее. Все эти функции рулевого управления используются с помощью панели сети контроллеров (CAN) автопилота Mercury Marine. Система VesselView показывает состояние режима (активен или в режиме ожидания), отображает всплывающие сообщения, когда судно достигает точки маршрута и требуется подтвердить поворот. Кроме того, эта система предоставляет текстовую информацию о том, как настроить двигатели и приводы для достижения максимальной эффективности.

Система VesselView оснащена портом для карты micro SD, с помощью которой уполномоченный производитель комплектного оборудования или дилер может импортировать индивидуальную конфигурацию судна. Им также может воспользоваться владелец для установки последней версии операционной системы. При использовании нескольких систем VesselView, например для управления тремя или четырьмя двигателями либо вторым штурвалом, эту же карту micro SD можно использовать для загрузки соответствующих конфигураций.

Передние элементы управления



52293

- a** - Сенсорный экран
- b** - Кнопка MARK–MENU (Отметка–Меню)
- c** - Кнопка STBY–AUTO (Режим ожидания–Автоматический режим)
- d** - Кнопка выхода
- e** - Вращающаяся рукоятка (нажмите для введения функции)
- f** - Кнопка GO TO–PAGES (Переход–Страницы)
- g** - IN/OUT Zoom–MOB (Увеличение/уменьшение масштаба–Человек за бортом)
- h** - Power–Brightness (Питание–Яркость)
- i** - Крышка устройства чтения карт

Использование передних элементов управления

Сенсорный экран: экран системы VesselView 7 оснащен несколькими участками, которые чувствительны к прикосновению и используются посредством касания или пролистывания движением по вертикали или горизонтали.

MARK-MENU (Отметка-Меню): эта кнопка обладает двумя функциями, которые зависят от выбранного режима экрана. При видимом картплоттере нажмите кнопку MARK-MENU (Отметка-Меню), чтобы получить доступ к точкам маршрута и другим функциям. При отображении информации SmartCraft нажмите эту кнопку, чтобы открыть полосу прокрутки.

STBY-AUTO (Режим ожидания-Автоматический режим): позволяет оператору выключать (режим ожидания) или включать систему Navico®.

Выход: закрытие меню и удаление курсора с экрана.

Вращающаяся рукоятка: используется для перехода в меню, масштабирования карт и может быть нажата для выполнения выбора.

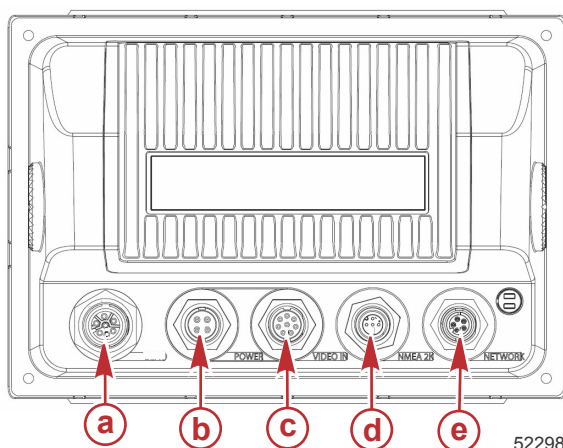
GO TO-PAGES (Переход-Страницы): при кратковременном нажатии отображаются главные страницы панели, при нажатии несколько раз выполняется переключение между меню главной страницы. При продолжительном нажатии отображаются пункты меню перехода.

IN OUT-MOB (Увеличение/уменьшение-Человек за бортом): кнопки масштабирования для различных компонентов магистральной линии NMEA. При одновременном нажатии кнопок увеличения и уменьшения происходит отмена положения судна со значком «Человек за бортом» (MOB).

Power-Standby-Brightness (Питание-Режим ожидания-Яркость): нажмите один раз для доступа к режиму ожидания, изменения подсветки блока или перехода в ночной режим.

Устройство чтения карт: позволяет обновлять программное обеспечение VesselView, загружать навигационные карты и сохранять точки маршрута и настройки.

Задняя панель

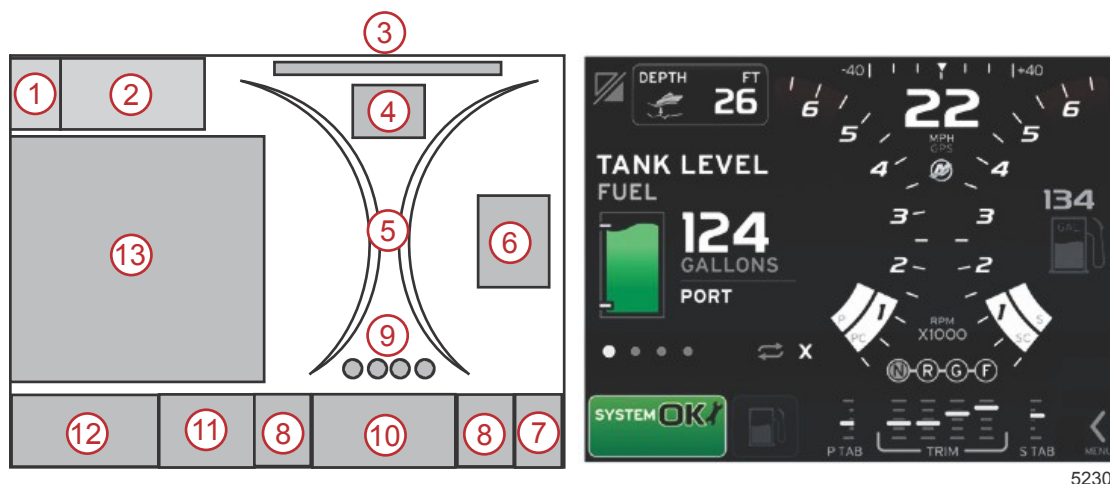


52298

Позиция	Функция	Описание
а	SmartCraft	Подключение к сети SmartCraft, связь с измерительными приборами SC 100
б	Мощность	Силовой вход и внешний сигнал тревоги
в	Видеовход	Предоставление двух входов для композитных видеосигналов
г	SIMNET/NMEA 2K	Подключение к сети NMEA 2K
д	Сеть	Порты сети Ethernet

Расположение и описание экранов дисплея VesselView 7

Система VesselView имеет множество полей, в которых приводится определенная информация о двигателе и отображаются активные режимы.



52301

1. Переключение приложений: при прикосновении к этой области экрана выполняется переключение между экраном приложения Mercury и последним экраном Navico.
2. Volts (Напряжение) или Depth (Глубина): это поле данных настраивается пользователем. Список доступного содержимого для отображения можно посмотреть в меню **Settings** (Настройки).
 - Если датчик глубины SmartCraft не установлен, в поле данных будет отображаться только напряжение.
 - Если датчик глубины SmartCraft установлен, в поле данных будет отображаться глубина.
3. Steering angle (Угол рулевого управления): если эта функция установлена, пользователь может выбрать максимальный предел (45° или 60°), а также инвертировать угол. Угол рулевого управления будет доступен, если датчик подключен к сети контроллеров SmartCraft. Параметр угла рулевого управления по умолчанию выключен, но его можно вручную включить в меню **Settings** (Настройки).
4. Speed (Скорость): отображает скорость судна. Если источник скорости недоступен, на дисплее будут отображаться прочерки. На дисплее будет отображаться значение скорости, источник скорости (датчик лопастного колеса, датчик Пито или GPS), а также единицы измерения (по умолчанию используется MPH — мили в час). Значение скорости, состоящее более чем из двух цифр, будет отображаться более мелким шрифтом.
5. RPM (Обороты двигателя). Отображает движущуюся полосу, показывающую обороты двигателя. При использовании двух двигателей будут отображаться две отдельные движущиеся полосы, в случае трех двигателей будут отображаться три полосы, в случае четырех — четыре.
6. Fuel (Топливо): в этом поле данных отображается общее количество топлива на судне.
 - Отображается только общий объем топлива. Отдельные данные по топливу будут отображаться в области выбранных данных раздела управления топливом.
7. Значок полосы прокрутки: коснитесь этой области для отображения полосы прокрутки. Полоса прокрутки позволяет оператору выбирать различные экраны приложения Mercury для открытия области выбранных данных.
8. Tabs (Закрылки): это поле данных настраивается пользователем. Список доступного содержимого для отображения можно посмотреть в меню **Settings** (Настройки).
 - Если закрылок по левому борту установлен, информация о нем будет располагаться в левой части данных дифферента, а информация о закрылке по правому борту будет располагаться в правой части данных дифферента.
9. Положение передачи: изделия DTS отображают все положения передачи для каждого двигателя. Положения определяются как: **F** (вперед), **N** (нейтральное положение) и **R** (назад). Изделия, отличные от DTS, отображают следующие положения: **N** (нейтральное положение) и **G** (на передаче).
10. Trim (Дифферент): это поле данных настраивается пользователем. Отображает дифферент для четырех двигателей. Всплывающее окно дифферента доступно в области выбранных данных. Всплывающее окно дифферента можно выключить или включить в меню **Settings** (Настройки).
11. Значок выбранных данных: отображает значок, указывающий на данные, которые в настоящий момент отображаются в области выбранных данных на экране. Кроме того, показывает значок ранее отображаемых выбранных данных, если в настоящий момент выбранные данные не отображаются. Нажмите кнопку со стрелкой меню для открытия полосы прокрутки. Пользователь может выбрать значок на полосе прокрутки для отображения выбранных данных.
12. System status (Состояние системы): отображает активный в настоящий момент режим и предупреждения.

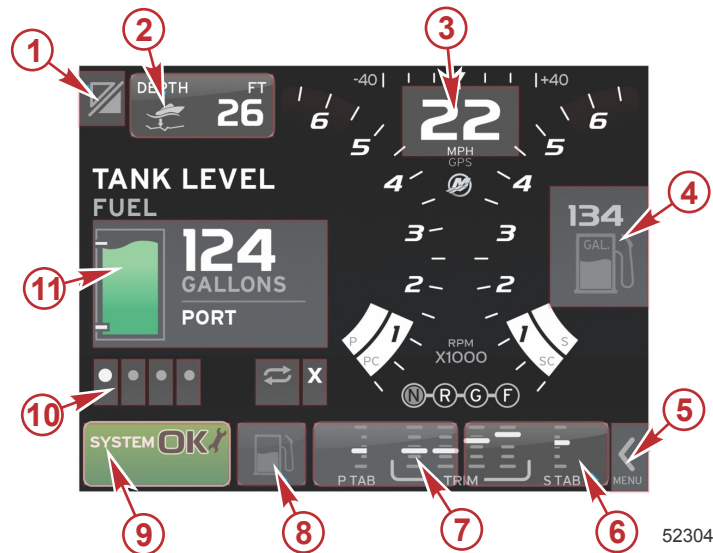
13. Область выбранных данных: отображает все выбранные данные, включая ход сканирования при первоначальном запуске, рекомендации по управлению, график технического обслуживания и предупреждения.

Сенсорные участки и участки пролистывания

Система VesselView 7 оснащена сенсорными участками на экране. Они позволяют оператору открывать определенные элементы и взаимодействовать с ними с помощью заданных движений по экрану. Существуют два типа движений: касание и пролистывание.

Сенсорные участки

Сенсорные участки используются в постоянных и выбираемых полях данных. Эти участки обеспечивают максимальное удобство использования и дополняют экранную графику.



Пример с четырьмя двигателями

Участок	Описание
1	Область переключения приложений ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Другие приложения, связанные с системой VesselView, могут быть недоступны. На судне определенное устройство Navico® должно быть подключено к магистральной линии NMEA 2K, чтобы осуществлять переключение между приложениями.
2	Область с информацией о поле данных
3	Область с информацией о скорости
4	Область с информацией о топливе
5	Область для открытия и закрытия области прокрутки
6	Область с информацией о поле данных
7	Область с информацией о поле данных
8	Область для переключения отображения активного меню
9	Область с изменяющейся информацией о состоянии системы
10	Область, выполняющая различные задачи для области выбранных данных
11	Область, выполняющая различные задачи для области выбранных данных



Пример с одним двигателем

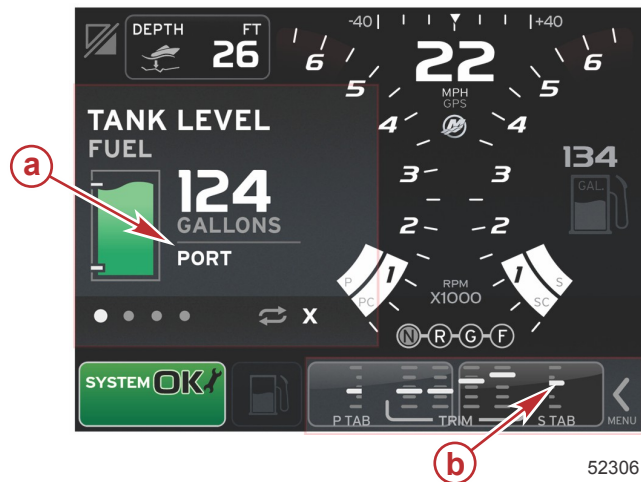
Участок	Описание
1	Область переключения приложений ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Другие приложения, связанные с системой VesselView, могут быть недоступны. На судне определенное устройство Navico® должно быть подключено к магистральной линии NMEA 2K, чтобы осуществлять переключение между приложениями.
2	Область с информацией о поле данных
3	Область с информацией о топливе
4	Область с информацией о скорости
5	Область для открытия и закрытия области прокрутки
6	Область с информацией о поле данных
7	Область с информацией о поле данных
8	Область для переключения отображения активного меню
9	Область с информацией о состоянии системы
10	Область, выполняющая различные задачи для области выбранных данных
11	Область, выполняющая различные задачи для области выбранных данных

Участки пролистывания

Участки пролистывания используются в области выбираемых данных и в меню с полосой прокрутки. Существуют два типа движений пролистывания: горизонтальные и вертикальные.

- Горизонтальные пролистывания используются на доступных страницах.
 - a. Страницы пролистываются в направлении горизонтального движения.
 - b. При достижении конца страниц горизонтальное пролистывание влево выполняет переход с последней страницы к первой.
 - c. Функции автоматического цикла и выхода можно активировать или выбрать при выполнении действия пролистывания.
- Вертикальные пролистывания позволяют оператору выполнять подробный просмотр дополнительных данных определенного поля.
 - a. При выполнении пролистывания вверх открываются дополнительные данные.
 - b. При выполнении пролистывания вниз выполняется выход и возврат к состоянию обзора.
 - c. Если дополнительные данные отсутствуют, вертикальное пролистывание не будет работать.
- В меню полосы прокрутки используется действие пролистывания, основанное на скорости, для перехода к выбору меню.
 - a. Медленное пролистывание = медленный переход.

- b. Быстрое пролистывание = быстрый переход.



Участок	Описание
a	Область для горизонтального и вертикального перемещения выбранных данных
б	Область для горизонтального перемещения выбранных данных

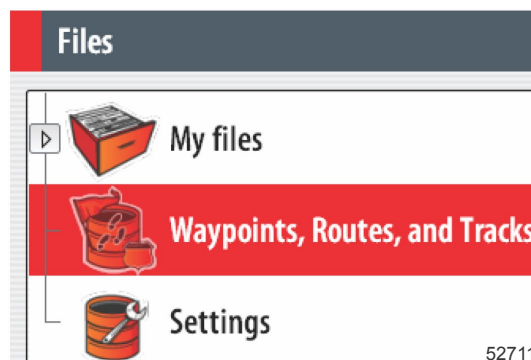
Обновление программного обеспечения VesselView 7

Следующие инструкции описывают обновление программного обеспечения VesselView 7. Требуется доступ к Интернету, а также порт для связи, чтобы передать файл на карту micro SD с файловой системой FAT или FAT32.

Резервное копирование точек маршрутов, маршрутов и курсов

Хотя точки маршрутов, маршруты и курсы не должны подвергаться воздействию, рекомендуется сделать их резервные копии перед началом обновления. В ходе процесса резервного копирования точки маршрутов, маршруты и курсы копируются на карту micro SD. Эта карта может быть той же картой, на которую копировались файлы обновления. В зависимости от объема информации, для которой выполняется резервное копирование, следует выбирать соответствующие карты.

1. Поверните ключ зажигания во включенное положение и проверьте, что система VesselView включена.
2. Вставьте карту micro SD в порт устройства чтения карт памяти до щелчка и фиксации.
3. Нажмите кнопку PAGES (Страницы) под вращающейся рукояткой.
4. Выберите «Tools» (Инструменты), затем «Files» (Файлы).
5. Выберите «Waypoints, Routes and Tracks» (Точки маршрутов, маршруты и курсы).



6. Выберите необходимый формат файлов и нажмите «Export» (Экспорт).

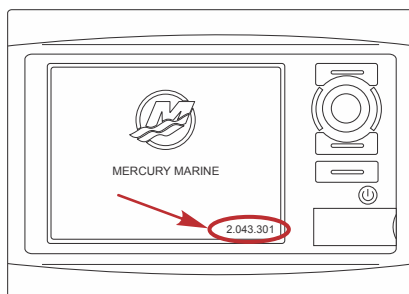
7. Выберите карту micro SD в качестве цели и выберите ОК.



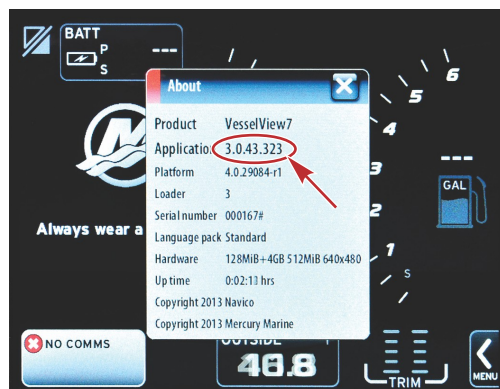
8. Введите имя файла резервного копирования с помощью экранной клавиатуры и нажмите клавишу Enter.

Получение последней версии программного обеспечения

1. Последнюю версию программного обеспечения дисплея можно загрузить на главном веб-сайте компании Mercury по адресу www.mercurymarine.com/vesselview. Чтобы определить версию программного обеспечения, установленного на дисплее VesselView, включите VesselView. При загрузке системы в правом нижнем углу экрана отобразится версия программного обеспечения. Если система VesselView уже включена, чтобы узнать текущую версию программного обеспечения VesselView, выберите «Settings>System>About» (Настройки>Система>О программе).



55829



56944

2. Выберите продукт VesselView 7 и щелкните DOWNLOAD UPGRADE (Загрузить обновление).
3. В зависимости от настроек безопасности компьютера может отображаться предупреждение безопасности. Щелкните «Allow» (Разрешить) для продолжения.
4. Создайте на жестком диске папку, чтобы сохранить в нее файл.
5. При запросе действий SAVE (Сохранить) и RUN (Выполнить) выберите SAVE (Сохранить) и сохраните файл на жестком диске.

ПРИМЕЧАНИЕ: Как правило, размер файла составляет 70–100 МБ.

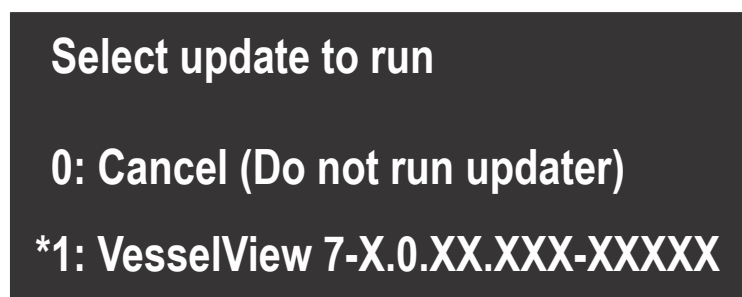
ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Некоторые браузеры могут изменить расширение файла. Убедитесь, что имя и расширение файла не изменены. Правильное расширение файла — .urp. Не переименовывайте файл и не меняйте расширение.

6. После сохранения файла на жестком диске скопируйте файлы в корневой каталог пустой карты micro SD с файловой системой FAT или FAT 32 емкостью 512 Мб или более. Корневой каталог диска — это самый верхний уровень, а не папка.

Обновление Vesselview

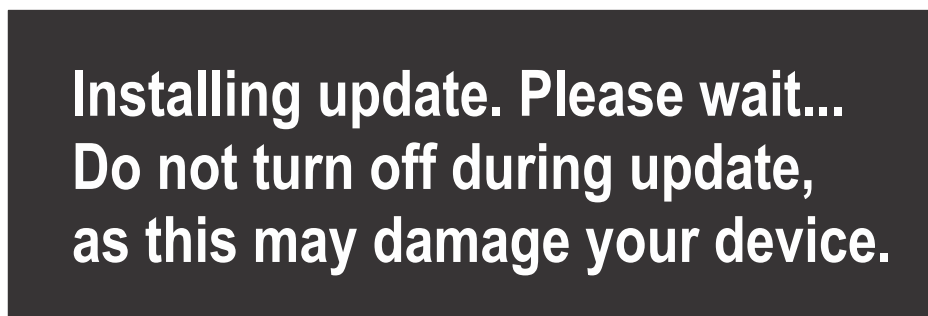
Важные замечания перед процедурой обновления и в ходе нее:

- Вы сделали резервную копию точек маршрутов, маршрутов и курсов?
 - Каждый дисплей необходимо обновлять отдельно. Автоматическая сетевая функция для одновременного обновления нескольких систем VesselView не предусмотрена.
 - Не выключайте дисплей и не отключайте питание в ходе обновления.
 - Не извлекайте карту microSD в ходе обновления.
1. Убедитесь, что ключ зажигания находится в положении «Off» (Выкл.), а система VesselView не включена.
ПРИМЕЧАНИЕ: В некоторых установках система VesselView может питаться от отдельной цепи, а не от цепи ключа зажигания во включенном положении.
ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Перед обновлением программного обеспечения система VesselView должна быть выключена как минимум на 30 секунд.
 2. Вставьте карту microSD в порт устройства чтения карт памяти до щелчка и фиксации.
 3. Поверните ключ зажигания во включенное положение и проверьте, что система VesselView включена.
 4. Дождитесь загрузки системы. На экране появится запрос об обновлении или отмене процесса.
 5. С помощью вращающейся рукоятки выделите файл обновления и нажмите рукоятку для подтверждения.



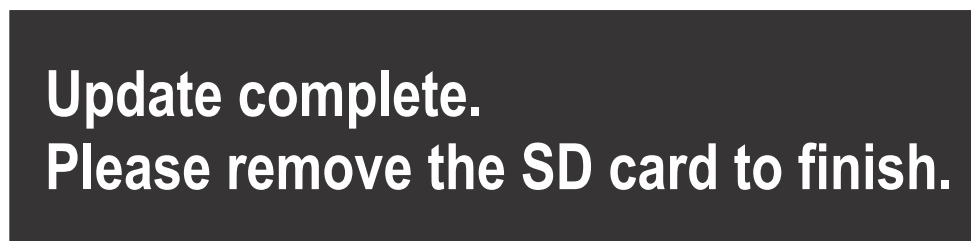
56565

6. Не переключайте ключ зажигания в выключенное положение, не выключайте систему VesselView и не извлекайте карту microSD во время обновления программного обеспечения. Процедура обновления может занять несколько минут.



56562

7. По завершении выгрузки извлеките карту microSD, и система автоматически перезагрузится для завершения обновления.



56563

8. Убедитесь в том, что новое программное обеспечение имеет правильную версию. Нажмите кнопку «Go To» (Переход), нажмите «Settings» (Настройки), выберите «Systems» (Система) и поверните рукоятку в положение «About» (О программе). Нажмите рукоятку для проверки. Отобразится текущая версия программного обеспечения. При выключении системы на 30 секунд и при последующем включении в правом нижнем углу начального экрана загрузки отобразится версия программного обеспечения.

Калибровка сенсорного экрана

1. Выключите модуль.
2. Нажмите и удерживайте кнопку MENU (Меню), затем включите модуль.
3. В процессе включения питания удерживайте нажатой кнопку MENU (Меню), пока не появится экран программы калибровки (примерно через 15 секунд).



56947

Экран программы калибровки

4. Сенсорный крест на экране позволяет выполнить калибровку в девяти точках.
5. После успешной калибровки модуль вернется к обычному экрану приложения.

Техническое обслуживание

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Когда устройство не используется, рекомендуется устанавливать входящую в комплект поставки солнцезащитную крышку.

Очистка экрана дисплея

Рекомендуется проводить процедуру очистки экрана, чтобы не допустить появления отложений соли и других частиц окружающей среды. Кристаллизованная соль может поцарапать покрытие дисплея, если протирать его сухой или влажной тканью. Убедитесь, что ткань смочена достаточным количеством пресной воды, чтобы растворить и удалить отложения соли. Не давите на экран слишком сильно при очистке.

Если водяные разводы не удается удалить тканью, для очистки экрана приготовьте раствор теплой воды и изопропилового спирта в пропорции 50/50. Не используйте ацетон, уайт-спирит, растворители типа скипидара или чистящие средства на основе аммиака. Использование агрессивных растворителей или моющих средств может привести к повреждению антибликового покрытия, пластмассы или резиновых кнопок.

Когда устройство не используется, рекомендуется устанавливать солнцезащитную крышку для предотвращения повреждения пластмассовой панели и резиновых кнопок УФ-излучением.

Очистка порта носителя

Область дверцы порта носителя следует регулярно очищать во избежание скопления кристаллизованной соли и пыли.

Залипание кнопок

Убедитесь в отсутствии залипших в нажатом положении кнопок. При обнаружении залипания кнопки подвигайте ее, чтобы освободить.

Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

Оглавление

Экран предупреждения запуска VesselView 7.....	12	Меню «Settings» (Настройки)	20
Экран загрузки.....	12	Экраны дисплея.....	23
Программа установки.....	12	Запуск.....	23
Импорт конфигурации	13	Двигатель выключен, зажигание включено	23
Настройка двигателя	13	Двигатель работает на холостом ходу	23
Настройка дисплея	14	Неисправность двигателя.....	24
Настройка устройства	14	Навигация по неисправностям	24
Настройка единиц	15	Плановое обслуживание двигателя.....	25
Конфигурация баков	15	Сканирование системы — отчет о сканировании	26
Настройка скорости	17	26
Завершение работы мастера настройки	18	Ошибки связи	26
Настройка источника данных	18		

Экран предупреждения запуска VesselView 7

При запуске системы VesselView 7 появляется экран с предупреждением, в котором оператору советуется не использовать изделие в качестве основного источника навигации, а также говорится о том, что пользователь берет на себя всю ответственность за эксплуатацию и сопутствующие риски.

Экран загрузки

При повороте ключа зажигания во включенное положение отображается экран загрузки Mercury. Количество часов наработки двигателя может отображаться для четырех двигателей. В правом нижнем углу экрана отображается версия программного обеспечения. Для силовых агрегатов с контролем выбросов в левом нижнем углу экрана будет отображаться значок двигателя.



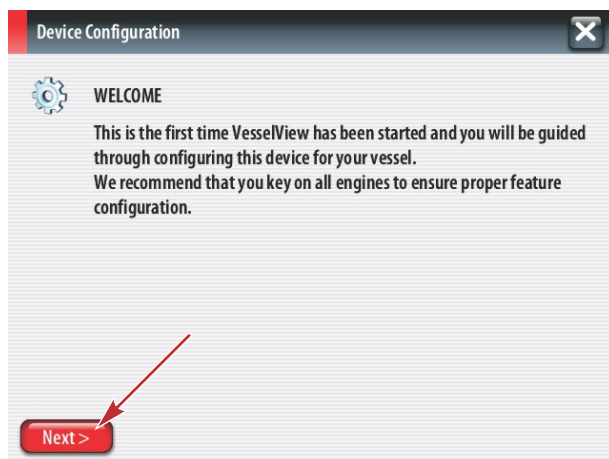
51617

Экран загрузки Mercury

Программа установки

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Не перегружайте блок VesselView, нажимая кнопки во время запуска системы и загрузки данных о судне и двигателе. При первом запуске VesselView или после возврата к заводским настройкам загрузка системы занимает несколько секунд.

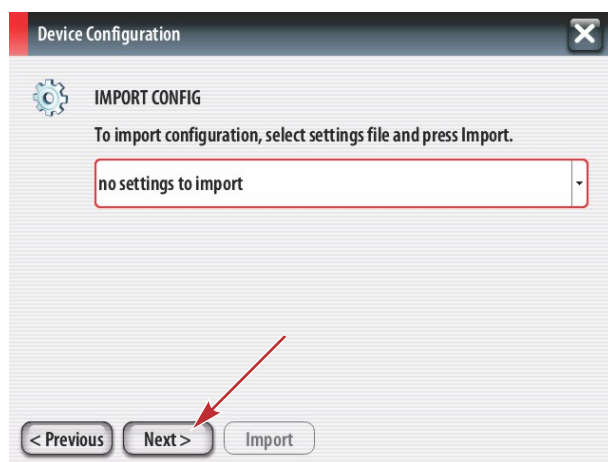
Мастер настройки VesselView позволяет выполнить первые действия по настройке VesselView. Чтобы открыть мастер настройки, выберите значок SETTINGS (Настройки) в меню панели прокрутки. Коснитесь полосы прокрутки и проведите до значка «Settings» (Настройки). Чтобы запустить мастер настройки, выберите «Settings>System>Setup Wizard» (Настройки>Система>Мастер настройки). Для продолжения коснитесь «Next» (Далее).



56740

Импорт конфигурации

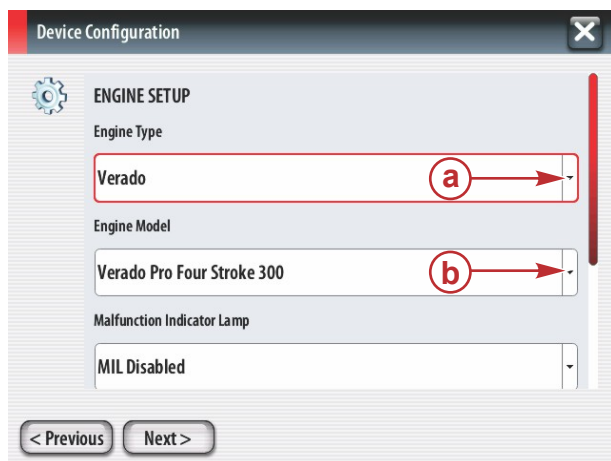
Чтобы импортировать существующую конфигурацию судна, вставьте карту micro SD с файловой системой FAT или FAT32 и файлом конфигурации, а затем выберите этот файл в раскрывающемся меню. При отсутствии файла импорта коснитесь «Next» (Далее) для продолжения.



56741

Настройка двигателя

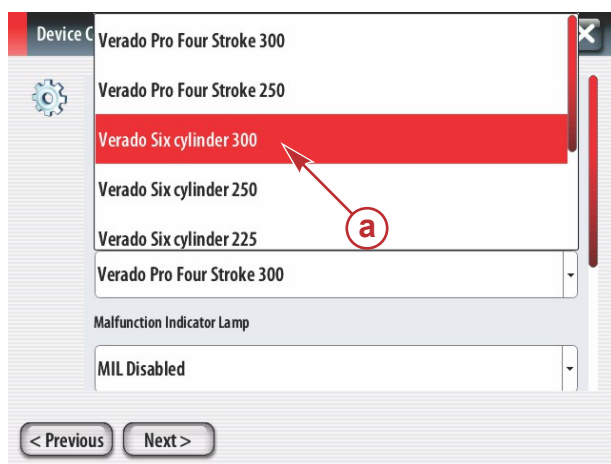
1. На экране «Engine Setup» (Настройка двигателя) воспользуйтесь вращающейся ручкой или коснитесь полей меню, чтобы выбрать нужный параметр.
2. Заполните данные на экране «Engine Setup» (Настройка двигателя). По окончании выбора коснитесь «Next» (Далее) для продолжения.



56742

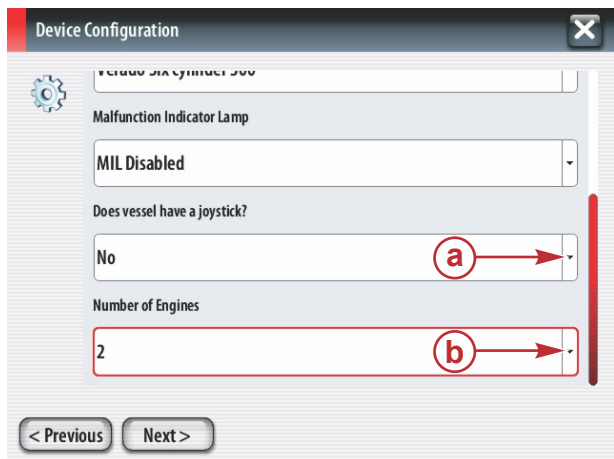
- a - Меню типа двигателя
- b - Меню модели двигателя

3. Откройте и выберите соответствующий параметр в остальных полях меню экрана «Engine Setup» (Настройка двигателя). По окончании выбора коснитесь «Next» (Далее) для продолжения.



56743

- a - Поле выбора модели двигателя

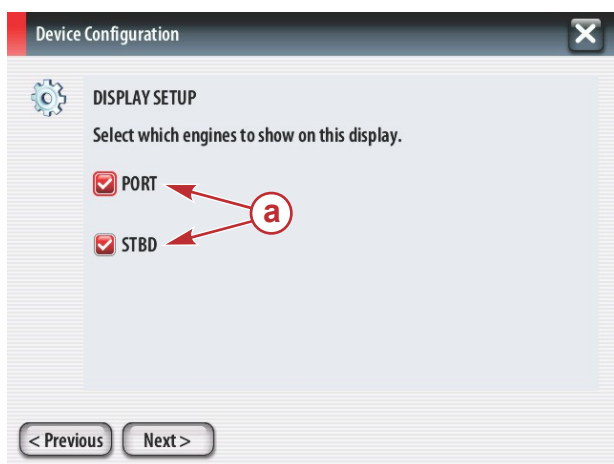


56745

- a - Поле параметра джойстика
- b - Поле количества двигателей

Настройка дисплея

В зависимости от числа двигателей на экране «Engine Setup» (Настройка двигателя) выберите двигатели для отображения этим модулем VesselView. Можно выбрать до четырех двигателей. Для продолжения коснитесь «Next» (Далее).

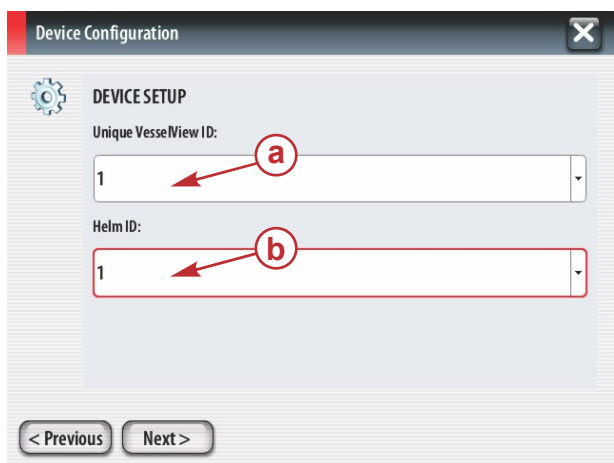


56746

- a - Двигатели, выбранные для отображения

Настройка устройства

На экране «Device Setup» (Настройка устройства) воспользуйтесь вращающейся рукояткой или коснитесь полей меню, чтобы выбрать требуемые параметры. При использовании нескольких устройств VesselView необходимо назначить уникальные номера каждому устройству, чтобы избежать проблем с данными. Номера штурвалов должны соответствовать местоположению отдельного модуля VesselView. Для продолжения коснитесь «Next» (Далее).

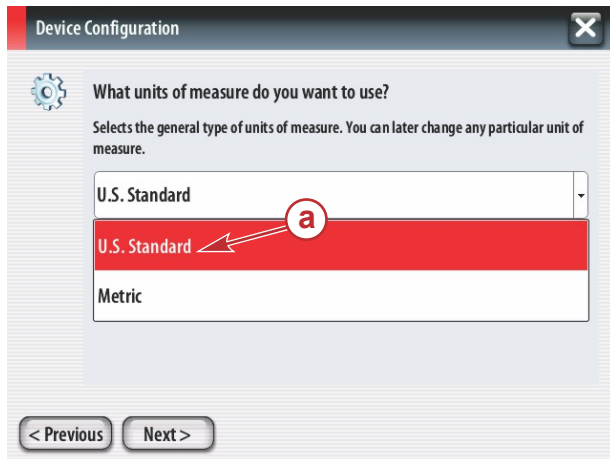


56747

- a - Поле параметра VesselView
- b - Поле параметра штурвала

Настройка единиц

Выберите единицы измерения, в которых будут отображаться значения скорости, расстояния и объема на экране VesselView. Определенные единицы измерения можно изменить позже.

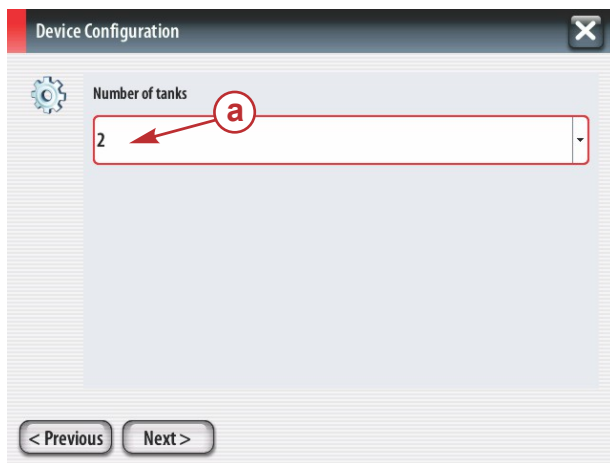


56748

a - Поле выбора единиц измерения

Конфигурация баков

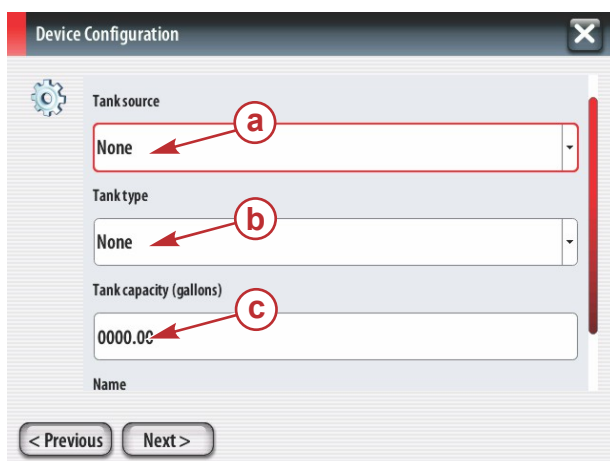
Выберите число топливных баков судна в раскрывающемся поле. Для продолжения коснитесь «Next» (Далее).



56749

a - Поле выбора числа баков

Воспользуйтесь вращающейся ручкой или коснитесь полей меню, чтобы выбрать источник, тип и емкость бака.



56750

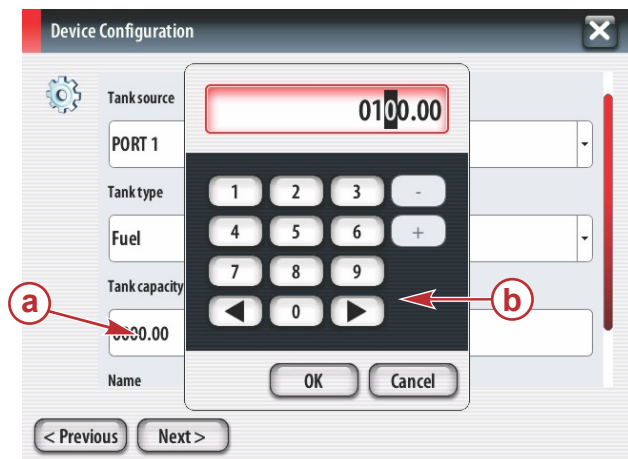
a - Поле выбора источника бака

b - Поле выбора типа бака

c - Поле выбора емкости бака

Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

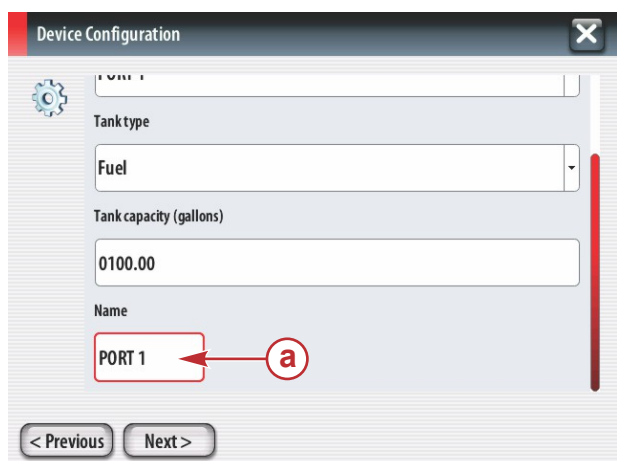
Используйте экранную клавиатуру, чтобы ввести емкость. После ввода данных о емкости бака коснитесь ОК, чтобы закрыть клавиатуру. Для продолжения коснитесь «Next» (Далее).



56751

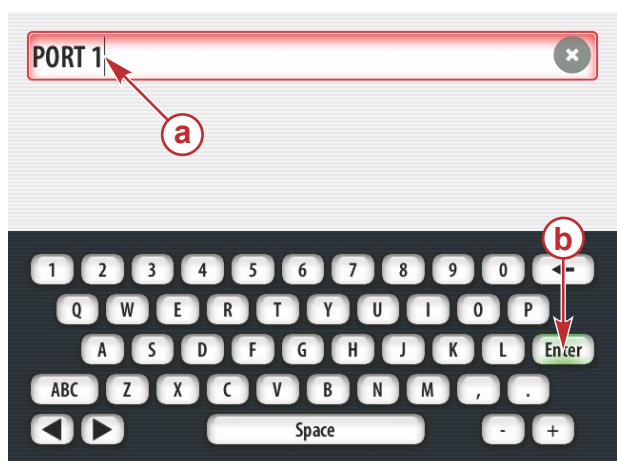
- a - Поле выбора емкости бака
- b - Экранная клавиатура

Имя бака будет заполнено автоматически. Чтобы изменить имя бака, коснитесь имени и воспользуйтесь экранной клавиатурой для редактирования.



56752

- a - Поле имени бака

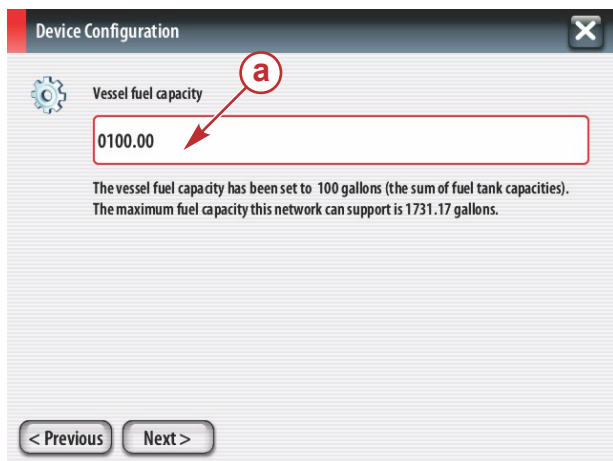


56753

- a - Ввод имени бака
- b - Введите ключ для завершения ввода

В соответствии с количеством баков, указанных во время конфигурации, экран сменится экраном источника бака. Для каждого дополнительного бака необходимо заполнить все требуемые поля соответствующей информацией. Когда все поля меню будут заполнены, коснитесь «Next» (Далее) для продолжения.

На экране топливной емкости будет отображаться общая емкость в соответствии с введенными данными.

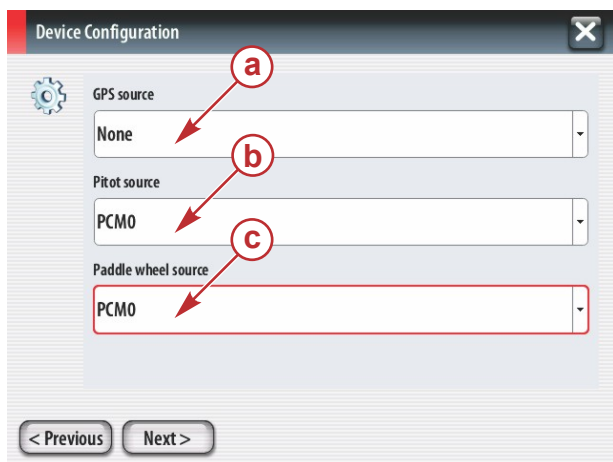


a - Поле топливной емкости

56756

Настройка скорости

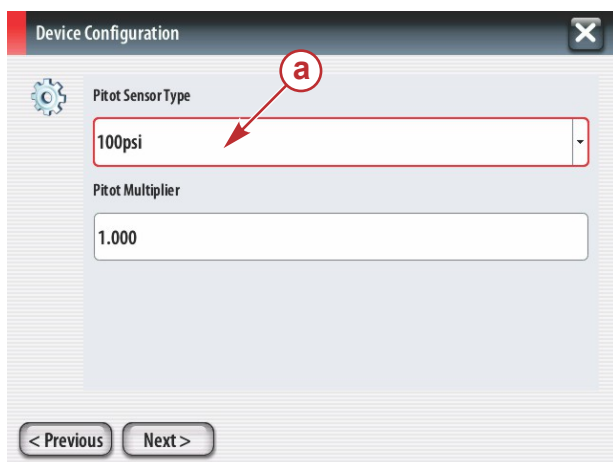
На экране «Speed Setup» (Настройка скорости) доступны три параметра, позволяющие определить способ сбора информации о скорости системой VesselView. Если судно оборудовано системой GPS, раскрывающееся меню позволяет выбрать доступные устройства. Если судно оборудовано датчиком Пито, этот вариант будет выбран. Если судно оборудовано лопастным колесом, тогда параметр для выбора появится в раскрывающемся списке. После выбора источника скорости коснитесь «Next» (Далее) для продолжения.



- a - Поле источника GPS
- b - Поле источника Пито
- c - Поле источника лопастного колеса

56757

Если выбран источник Пито, появится экран датчика скорости Пито. Воспользуйтесь раскрывающимся списком «Pitot Sensor Type» (Тип датчика Пито) для выбора соответствующего параметра. В большинстве двигателей используется Пито 100 фунтов/кв. дюйм. В продукции Mercury Racing будет использоваться Пито 200 фунтов/кв. дюйм. После выбора коснитесь «Next» (Далее) для продолжения.



a - Поле давления Пито

56758

Если выбран источник лопастного колеса, откроется экран «Paddle Wheel Sensor» (Датчик лопастного колеса). Воспользуйтесь раскрывающимся списком «Paddle Wheel Sensor Type» (Тип датчика лопастного колеса) для выбора соответствующего параметра. После выбора коснитесь «Next» (Далее) для продолжения.

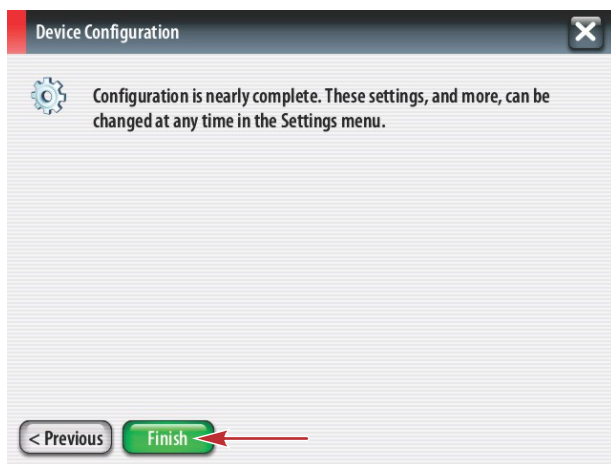


a - Поле типа датчика лопастного колеса

56759

Завершение работы мастера настройки

Коснитесь «Finish» (Готово) для завершения работы мастера настройки в системе VesselView. Не выключайте модуль, пока экран «Finish» (Готово) не сменится экраном активности судна.



56760

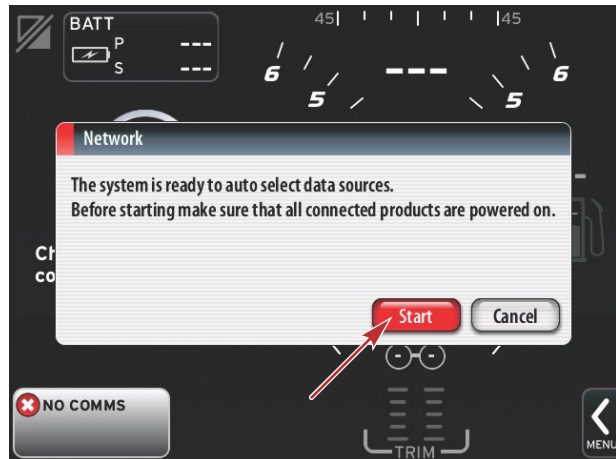
Настройка источника данных

Система VesselView запрашивает настройку обнаруженных источников данных. Для продолжения коснитесь ОК.



56761

Включите все изделия и ключи на всех двигателях, чтобы обеспечить обнаружение всех источников данных. Коснитесь кнопки «Start» (Пуск), чтобы начать процесс.

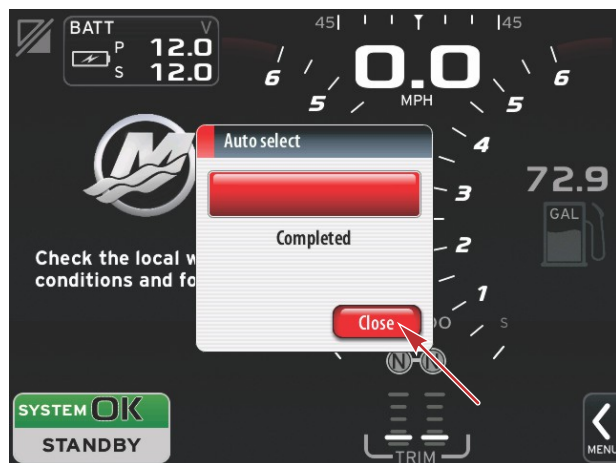


56762



56763

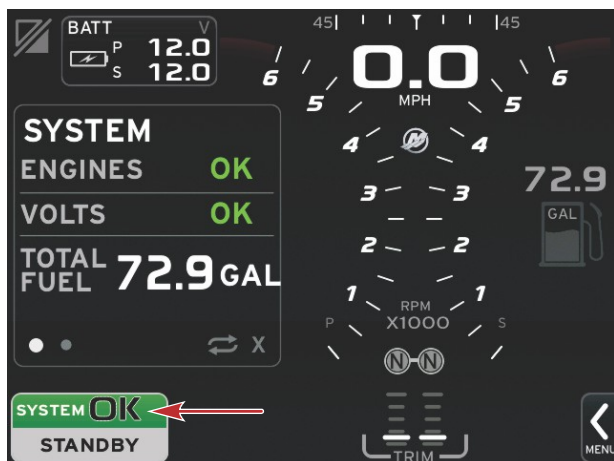
После автоматического выбора коснитесь кнопки «Close» (Закреть).



56764

Раздел 2 - Начальные экраны и мастер настройки

На дисплее VesselView появится системный экран. Системы, работающие с установленными параметрами, отображаются зеленым цветом.



56765

Коснитесь системного поля OK для отображения часов наработки двигателя.



56766

Меню «Settings» (Настройки)

Любой параметр можно изменить в любое время в меню «Settings» (Настройки). Все раскрывающиеся и всплывающие меню можно открыть с помощью сенсорного экрана или с помощью вращающейся рукоятки. Меню «Settings» (Настройки) можно открыть с помощью полосы прокрутки в нижней правой части экрана.



56836

1. Системное меню.



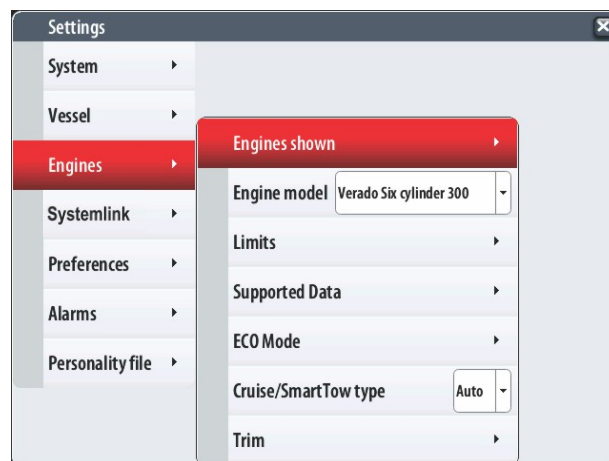
56772

2. Меню судна.



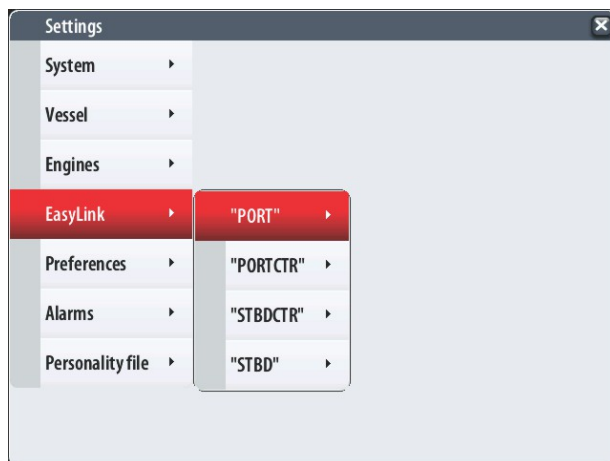
56773

3. Меню двигателя.



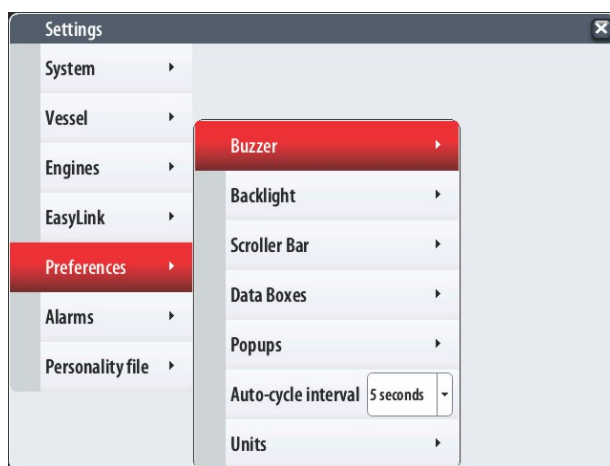
56775

4. Меню EasyLink.



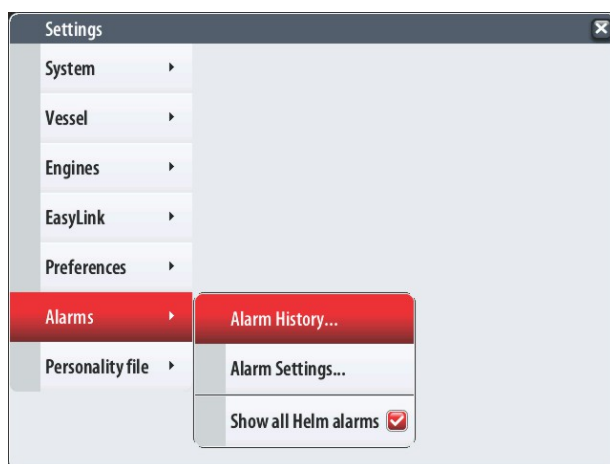
56776

5. Меню предпочтений.



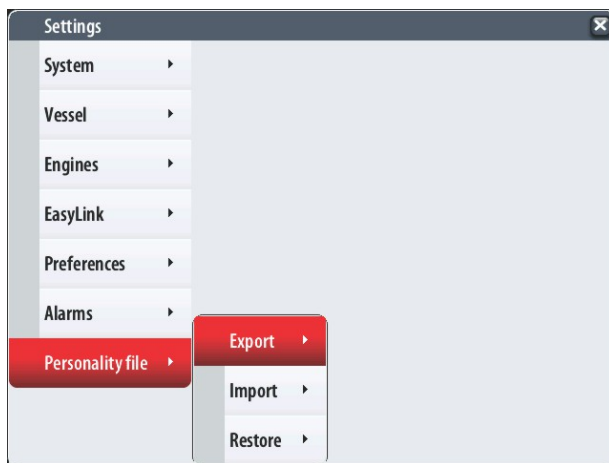
56777

6. Меню предупредительной сигнализации.



56778

7. Меню файла конфигурации.



56779

Экраны дисплея

Запуск

При запуске после отображения последовательности экранов запуска загрузится основной экран, и будут активны все данные и графики. Возможны два состояния: двигатель выключен или двигатель работает. В следующей таблице описана последовательность изменения областей постоянных и выбираемых данных.

Состояние двигателя	Область данных, выбираемых пользователем
Двигатель выключен, зажигание включено	Рекомендации по управлению
Запуск двигателя	Выполняется сканирование системы, отображается анимированный пропеллер
Двигатель работает на холостом ходу	Пропеллер становится зеленым
Двигатель работает на передаче	Интеллектуальные контекстные данные уровня 1

Двигатель выключен, зажигание включено

Когда зажигание включено, а двигатели не запущены, в области выбираемых данных отображается экран с рекомендациями компании Mercury по управлению. Все функции доступны, а данные двигателя не отображаются.

- Сообщения выбираются случайным образом. Пример: «Do you have flotation devices, Mercury reminds you to please boat safely.» (Есть ли у Вас плавсредства? Компания Mercury рекомендует позаботиться о безопасности на судне.)
 - Отдельные рекомендации по управлению судном могут меняться в зависимости от типа двигателя или конфигурации судна.

Двигатель работает на холостом ходу

Когда двигатель работает, а отчет о сканировании системы завершен, в области выбираемых данных дисплея будет отображаться зеленый пропеллер.

- Во время сканирования в области выбираемых данных экрана будет отображаться анимированный пропеллер и индикатор хода выполнения.



56963

- a - Анимированный пропеллер
- b - Индикатор хода выполнения

- Если в какой-либо момент двигатель будет переключен на передачу, сканирование системы остановится, пропеллер станет зеленым, и отобразятся интеллектуальные контекстные данные уровня 1.

- По завершении сканирования могут отображаться различные выбираемые всплывающие экраны: сообщения о неисправностях двигателя, напоминания о техническом обслуживании, ошибки связи, отчет об успешном сканировании системы.



Неисправность двигателя

Если в ходе сканирования системы обнаружена неисправность двигателя, в области выбираемых данных отобразится описание (жирным шрифтом на цветном экране неисправности). Цвет экрана неисправности зависит от типа обнаруженной неисправности. Поле состояния системы в левом нижнем углу изменяется в соответствии с отображаемой неисправностью.

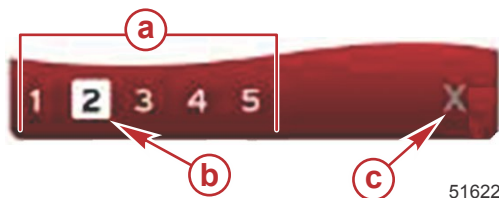


- a - Значок предупреждения с названием неисправности
- b - Краткий или устаревший текст
- c - Расположение неисправности двигателя
- d - Действие
- e - Количество неисправностей

Навигация по неисправностям

При появлении неисправностей они отображаются поверх выбираемых данных. Неисправности определяются по номерам в нижней части выбираемых данных.

- По умолчанию в поле выбора будет указана первая неисправность (черное число на белом фоне).
- Выбранная неисправность будет переключаться между номером неисправности и знаком «плюс» (+), указывающим на наличие дополнительных данных для отображения.



- a - Количество неисправностей
- b - Выбранная неисправность
- c - Значок выхода для неисправностей

- При наличии знака «плюс» (+) нажмите кнопку ввода для просмотра дополнительных данных, связанных с этой неисправностью.
- Если дополнительным данным требуется несколько страниц, в области уведомлений о неисправностях будет отображаться один или несколько кружков. Кружок выбранной страницы будет белым. В этой области будет показано длинное текстовое описание неисправности.
- Для выхода из поля уведомлений о неисправностях используйте кнопку X.

Плановое обслуживание двигателя

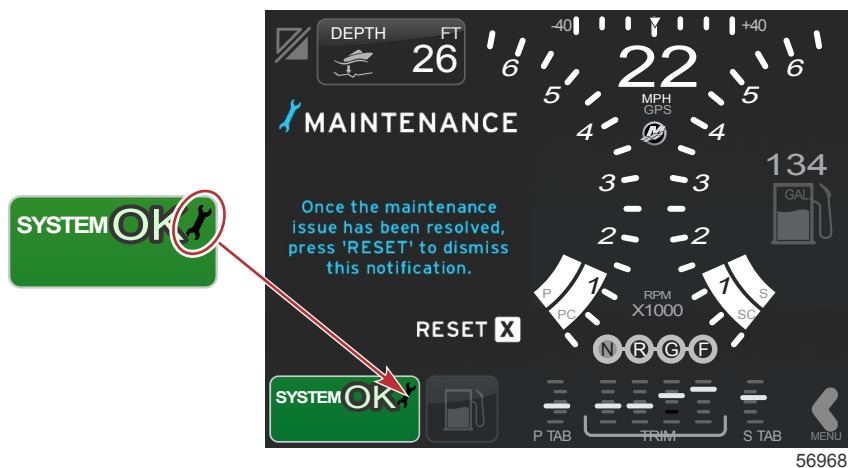
Если в ходе сканирования системы обнаружено напоминание о техническом обслуживании, в области выбираемых данных отобразится описание (жирным шрифтом на цветном экране). Поле состояния системы в левом нижнем углу изменяется в соответствии с отображаемой проблемой обслуживания. Следуйте здравому смыслу в вопросах защиты инвестиций и регулярно проверяйте моторное масло, желательно перед каждым использованием.

1. Когда время до планового обслуживания полностью истечет, в области пользовательских данных будет отображаться общее уведомление, сообщающее о необходимости планового технического обслуживания.

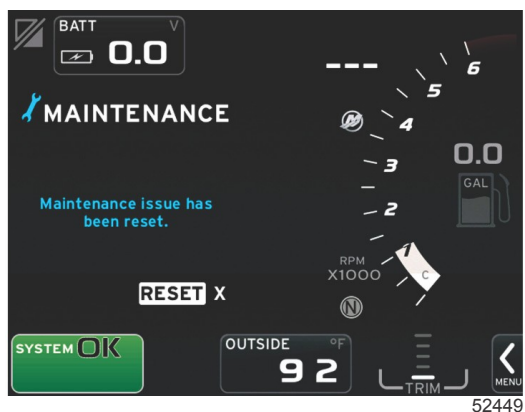


2. Выберите знак «+», чтобы развернуть текст. Можно сбросить уровень обслуживания на значение 100 % или закрыть экран.

ПРИМЕЧАНИЕ: Напоминание о техническом обслуживании со значком гаечного ключа будет отображаться в поле состояния, пока неисправность не будет удалена из системы



3. После сброса напоминания о техническом обслуживании значок гаечного ключа больше не будет отображаться в поле состояния.



Сканирование системы — отчет о сканировании

Если сканирование системы завершено и неисправностей, напоминаний об обслуживании или ошибок связи не обнаружено, в области выбираемых данных будет отображаться сообщение SCAN COMPLETE (Сканирование завершено) с отчетом и рекомендацией по управлению судном. Отчет о сканировании будет отображаться, пока двигатель не будет переключен на передачу или пока не будет нажата кнопка «X».

- Сообщения с рекомендациями по управлению судном выбираются случайным образом. Пример: «Do you have flotation devices, Mercury reminds you to please boat safely.» (Есть ли у Вас плавсредства? Компания Mercury рекомендует позаботиться о безопасности на судне.)
 - Отдельные рекомендации по управлению судном могут меняться в зависимости от типа двигателя или конфигурации судна.



Сканирование завершено



Рекомендации по управлению

Ошибки связи

Если в ходе сканирования системы обнаружена ошибка связи, сканирование останавливается, и все поля данных отображаются с прочерками. Поле состояния системы будет серым со значком «X» в красном круге и сообщением «Comm Error» (Ошибка связи).



Ошибка связи





Раздел 3 - Обзор экранов и эксплуатация

Оглавление

Использование поля состояния системы.....	28	Навигация	37
Перемещение между полями данных.....	29	Save (Сохранить)	39
Увеличение полей данных.....	29	Create Custom Launch (Создание	
Автоматическое переключение	30	пользовательского запуска)	40
Функции полосы прокрутки.....	30	Режим круиз-контроля.....	40
Включение полосы прокрутки и навигация по		Круиз-контроль.....	40
ней	30	Область данных круиз-контроля.....	40
Область данных, выбираемых пользователем	31	Изменение области постоянных данных	40
Значки полосы прокрутки.....	32	Круиз-контроль — область данных,	
Режим экономии.....	33	выбираемых пользователем	41
ECO Mode (Режим ECO).....	33	Навигация в режиме круиз-контроля	41
Минимальные и максимальные значения ECO		Режим автопилота.....	42
.....	33	Обзор экранов автопилота.....	42
Целевые обороты двигателя и дифферент ECO		Навигация по экранам автопилота.....	42
.....	33	Сворачивание функции автопилота	42
Целевые цвета	33	Режим управления подтормаживанием.....	43
Навигация ECO.....	34	Troll Control (Управление малым ходом).....	43
Обновление ECO	35	Подтормаживание — область пользовательских	
Сворачивание	35	данных.....	43
Изменение целевых значений ECO.....	35	Изменение поля постоянных данных	43
Изменение целевых значений	36	Подтормаживание — область данных,	
Режим Smart Tow.....	36	выбираемых пользователем	43
Smart Tow.....	36	Навигация в режиме подтормаживания	43
Целевые значения Smart Tow	36		
Область данных Smart Tow, выбираемых			
пользователем.....	37		

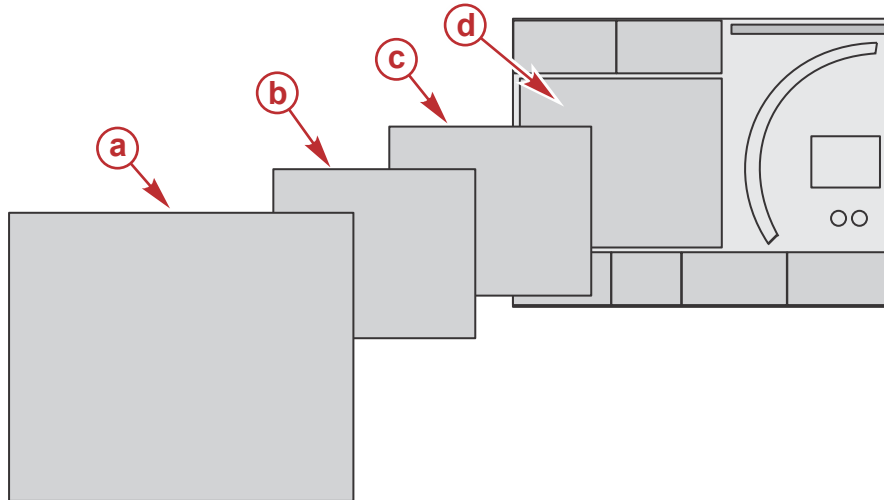
Использование поля состояния системы

Поле состояния системы используется для сообщения определенной информации о двигателе и об активных режимах. Она всегда видна на главном экране в левом нижнем углу, если отсутствуют всплывающие предупреждения, отображаемые во весь экран. Цвет, значок и текст изменяются в соответствии с состоянием системы, предупреждениями, индикацией технического обслуживания и активными режимами. Конфигурация судна и тип установленного силового агрегата непосредственно влияют на значки, которые будут доступны в поле состояния системы. В следующей таблице перечислены не все доступные значки.

Примеры области уведомлений	
 <p>51875</p>	<p>Значок двигателя при включенном зажигании. Этот значок виден только в том случае, если силовой агрегат оснащен системой контроля выбросов.</p>
 <p>52099</p>	<p>Ошибка связи при включенном зажигании. Силовой агрегат не передает данные по сети контроллеров (CAN).</p>
 <p>52100</p>	<p>Указывает на то, что параметры каждого компонента, подключенного к сети контроллеров, находятся в нормальных рабочих пределах.</p>
 <p>52101</p>	<p>Значок предупреждения указывает на наличие неисправности.</p>
 <p>52102</p>	<p>Предупреждение, сообщающее, что в ходе бортовой диагностики двигателя по правому борту обнаружена неисправность. Для всех остальных положений двигателя с выявленной неисправностью отображаются аналогичные сообщения.</p>
 <p>52104</p>	<p>Отслеживание точки маршрута автопилота. Оранжевый цвет указывает, что отслеживание точки маршрута активно и управляется компьютером. Если отслеживание точки маршрута автопилота находится в режиме ожидания (не активно), цвет поля будет серым. Это изменение цветовой схемы действует для всех функций автопилота.</p>

Перемещение между полями данных

Область выбираемых данных делит свое пространство с ходом сканирования при первоначальном запуске, рекомендациями по управлению, графиком технического обслуживания и предупреждениями. Некоторые данные, относящиеся к выполнению загрузки, изменениям силового агрегата или предупреждениям, отображаются во время этих событий.



51654

Определение размера поля данных	
а	Уровень 4 — это полноэкранное поле, которое происходит при всплывающих предупреждениях.
б	Уровень 3 — это поле со стандартным размером экрана при всплывающих сообщениях об изменении силового агрегата или судна. Изменения включают, например, дифферент, навигацию, ECO и топливо.
в	Уровень 2 — это поле со стандартным размером для всех полей данных.
г	Уровень 1 — это поле со стандартным размером экрана для всех полей данных, включающих сканирование системы при запуске.

Увеличение полей данных

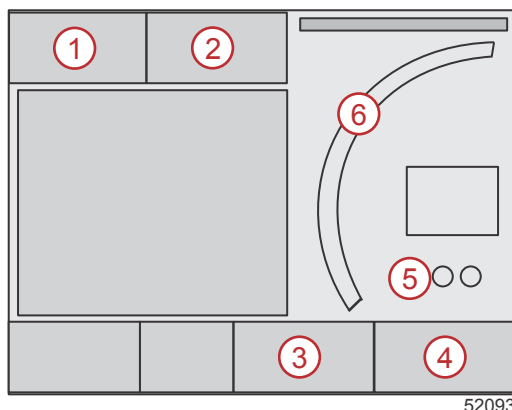
Поля данных можно увеличивать, выделяя значок увеличения (X-PAND) и нажимая вращающуюся рукоятку.



Значок увеличения

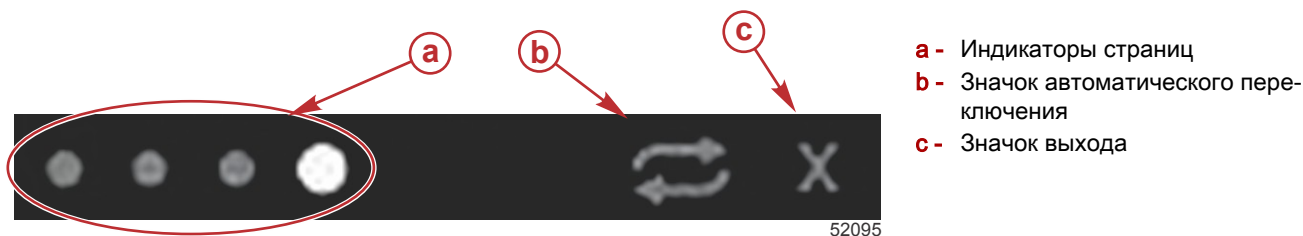
После выбора этого значка область выбираемых данных будет заполнена увеличенными данными из активных полей данных. Можно увеличить до шести полей данных по одному за раз и переключаться между ними в хронологическом порядке, как показано на следующем рисунке. В полях данных 3 и 4 будут отображаться только дополнительные выбираемые пользователем данные.

ПРИМЕЧАНИЕ: Настройки дифферента и закрылков по умолчанию не будут увеличиваться, если не активировать их с помощью внешних элементов управления. Если их активировать, будет использоваться процедура всплывающих экранов. Всплывающие сообщения о дифференте и закрылках можно выключить в меню «Settings» (Настройки).



52093

Каждое окно данных имеет собственный индикатор страницы в левом нижнем углу области пользовательских данных. Для просмотра дополнительных разделов касайтесь различных индикаторов страницы. Коснитесь значка цикла, чтобы все данные находились в хронологическом порядке по мере ввода.



52095

Автоматическое переключение

- Когда значок автоматического переключения выделен, но не активен, он отображается на белом поле.
- Нажмите вращающуюся рукоятку, чтобы включить автоматическое переключение. Значок отобразится на синем поле с белыми стрелками и будет отображаться в этой цветовой схеме до выключения автоматического переключения. Время автоматического переключения по умолчанию — пять секунд на страницу. Это значение можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
- Чтобы выключить автоматическое создание цикла, выделите значок «X» или нажмите значок цикла. Функция автоматического цикла закроет выбираемые данные.

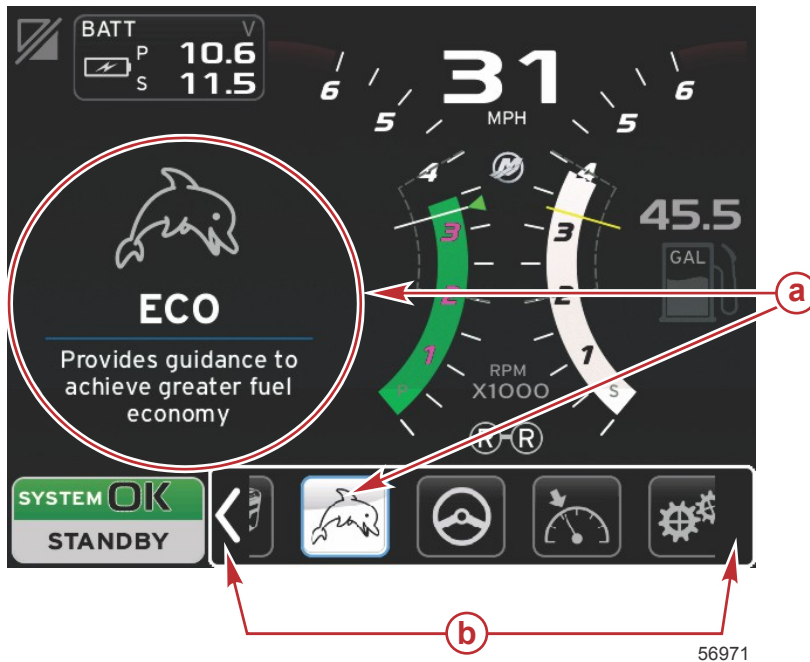
Функции полосы прокрутки

Полоса прокрутки обеспечивает доступ к элементам значков, которые в настоящее время не отображаются в области выбираемых данных экрана. Значки полосы прокрутки будут скрыты до активации полосы прокрутки. Касание экранной вкладки меню со стрелкой полосы прокрутки приведет к расширению полосы прокрутки. Прокручивание влево или вправо позволяет получить доступ ко всем параметрам полосы прокрутки. Если выбор не выполнен за пять секунд, полоса прокрутки отключается. Когда значок выбран, выбираемые данные преобразуются для отображения имени значка и данных, относящихся к этой функции.

Включение полосы прокрутки и навигация по ней

1. Нажмите вкладку меню со стрелкой полосы прокрутки в нижнем правом углу экрана.
2. С помощью вращающейся рукоятки выделите значок, который нужно отобразить, и нажмите рукоятку, чтобы активировать его. Значок полосы прокрутки, который будет выбран, выделяется белым фоном. Для навигации используйте пролистывание на панели прокрутки и выбор значков, что аналогично работе вращающейся рукоятки.

ПРИМЕЧАНИЕ: Слева и справа от полосы прокрутки отображаются значки со стрелками. Если виден только один значок со стрелкой, необходимо перемещаться в направлении, указанном стрелкой. Если видны обе стрелки, можно выбирать или пролистывать в любом направлении.

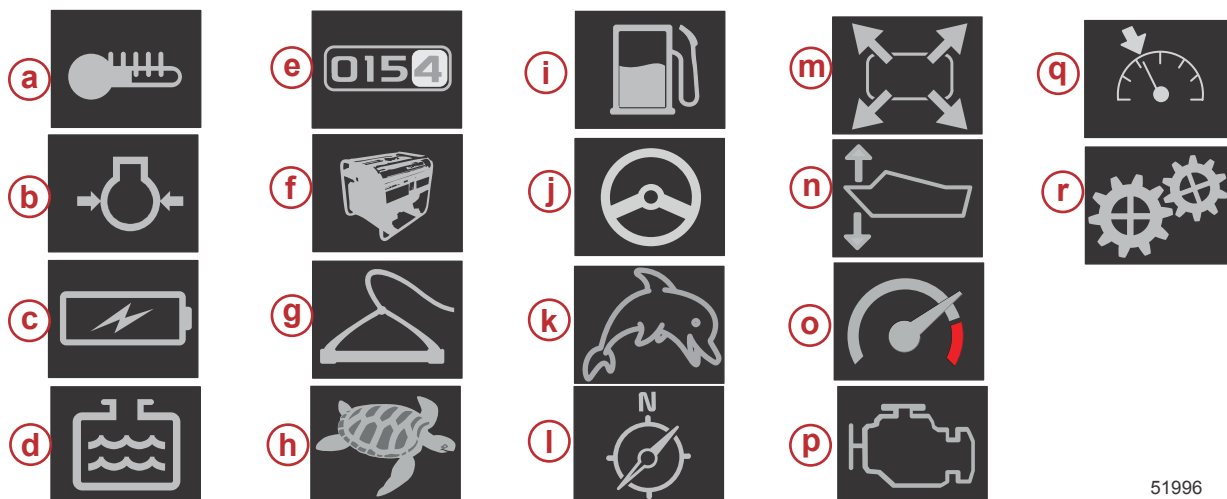


- a - Выбранный значок
- b - Стрелки полосы прокрутки

Область данных, выбираемых пользователем

В ходе навигации по полосе прокрутки, когда значок выделен, с помощью вращающейся рукоятки, область выбираемых данных изменяется и отображаются значок, имя значка и описание соответствующей функции. Область выбираемых пользователем данных отображает эту информацию только в течение пяти секунд, если только не будет нажата вращающаяся рукоятка. Аналогично, если используется метод касания или пролистывания полосы прокрутки, касание значков при пролистывании позволяет отобразить их имена и описание функций. Стационарное касание без пролистывания в течение пяти секунд позволяет активировать данные в области выбираемых данных.

Значки полосы прокрутки



51996

Описание значка	
a	Temperature (Температура) — отображает температуру двигателя и жидкостей (масла, воды и топлива). Отображает температуру воздуха окружающей среды и коллектора. Доступная информация зависит от силового агрегата.
б	Pressure (Давление) — отображает давление двигателя для воды, масла, топлива и нагнетателя. Доступная информация зависит от силового агрегата.
в	Voltage (Напряжение) — отображает значения аккумуляторов для всех двигателей.
г	Tanks (Баки) — отображает данные по емкости судовых баков с топливом, водой, отходами и маслом (только два цикла).
д	Trip Log (Журнал плавания) — отображает записанные данные о плавании: общее расстояние, общее время, среднюю скорость, среднее потребление топлива. Записанные данные журнала плавания можно стереть и сбросить до нуля.
e	Generator (Генератор) — отображает данные, которые генератор может отправлять через сеть контроллеров по протоколу NMEA 2000 или J1939: текущее состояние (пуск/стоп), напряжение (постоянного и переменного тока), частота, счетчик часов, давление масла, температура воды.
ж	Smart Tow — включает профили Smart Tow для выбора. Профили можно изменять.
з	Troll Control (Управление подтормаживанием) — включает управление двигателем на низкой скорости. Можно использовать для управления оборотами двигателя.
и	Fuel Management (Управление топливом) — отображает статистику топливной системы: текущая экономия, средняя экономия, объемный расход в час, общая емкость, расход топлива.
j	Autopilot (Автопилот) — отображает данные автопилота.
k	Eco — отображает информацию, помогающую оператору установить лучшее положение дифферента и скорость двигателя для достижения максимальной экономии топлива.
l	Navigation (Навигация) — отображение данных, связанных с установленной системой навигации: направление по компасу, долгота и широта, время до точки маршрута (time to waypoint — TTW), направление к точке маршрута (bearing to waypoint — BTW), расстояние до точки маршрута (distance to waypoint — DTW), курс относительно грунта (course over ground — COG).
m	Expand (Развертывание) — отображает увеличенные данные с выбранных экранов. Выбранные данные будут чередоваться на экране.
n	Trim and Tabs (Дифферент и закрылки) — отображает положение дифферента привода и закрылков. Для отображения информации этой функции на закрылках должен быть установлен датчик.
o	Performance (Производительность) — отображает расширенные данные о производительности: пиковая производительность (обороты/скорость), дюймы на один оборот гребного винта.
p	Engine Data (Данные о двигателе) — отображает дополнительную информацию о двигателе: температура в коллекторе, процент открытия дроссельной заслонки, нагрузка на двигатель, давление в коллекторе нагнетателя. Доступная информация зависит от силового агрегата.
q	Cruise Control (Круиз-контроль) — включение круиз-контроля. Позволяет пользователю управлять оборотами двигателя или скоростью судна. Для управления скоростью судна требуется датчик лопастного колеса или GPS.
г	Settings (Настройки) — основное место, где можно включать и выключать функции, увеличивать или уменьшать допуски данных датчиков, выбирать предпочитаемые единицы измерения (метрические, британские или морские), выполнять сброс к заводским настройкам. <i>Примечание. При сбросе к заводским настройкам все пользовательские настройки будут удалены.</i>

Режим экономии

ECO Mode (Режим ECO)



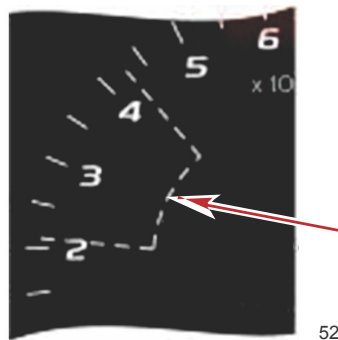
57376

Режим ECO отображает информацию, помогающую оператору установить оптимальное положение дифферента и скорость двигателя для достижения максимальной экономии топлива. Блок управления двигателем (ЕСМ) или блок управления двигательной установкой (РСМ) рассчитывает лучшую экономию топлива на основе информации, получаемой от различных датчиков на силовом агрегате и судне.

1. Коснитесь вкладки полосы прокрутки на экране, чтобы открыть полосу прокрутки.
2. С помощью вращающейся рукоятки найдите значок режима ECO и коснитесь его или нажмите вращающуюся рукоятку. В области выбираемых данных отобразится элемент значка ECO с кратким описанием того, как достичь максимальной экономии топлива.

Минимальные и максимальные значения ECO

Когда режим ECO активен, на развертке оборотов двигателя будут отображаться линии минимума и максимума. Эти линии отображают активный оптимизированный диапазон, который получается путем расчета. Эти линии можно настроить в меню «Settings» (Настройки).





52167

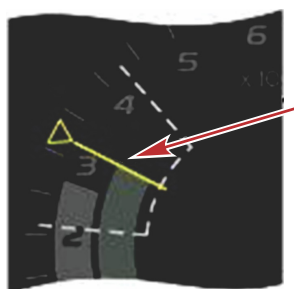
Целевые обороты двигателя и дифферент ECO

Когда значение оборотов двигателя достигает минимального значения диапазона, отображаются целевые значения оборотов двигателя и дифферента. На развертке оборотов двигателя отобразится цветная линия с цветными целями, информирующими пользователя о целевых значениях. По достижении оптимальных значений цвет меняется.

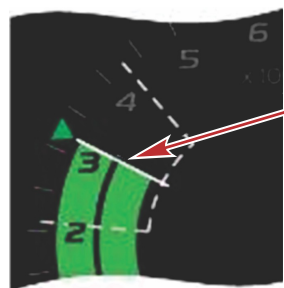
Целевые цвета

Правила цветов треугольника				
Состояние	Цвет	Заливка	Действие	Изображение
Цель не достигнута	Желтый	Контур	Мигает	 52170
Цель достигнута	Зеленый	Сплошная	Продолжительный	 52171

Далее приведены примеры целевых оборотов двигателя ECO в различных состояниях.



Не оптимизировано



52172

Оптимизировано

В области выбираемых данных отображаются целевые значения дифферента.



52173

По достижении всех целей область выбираемых данных переключается с инструкций на сообщение OPTIMIZED (Оптимизировано) с текущим значением экономии топлива.



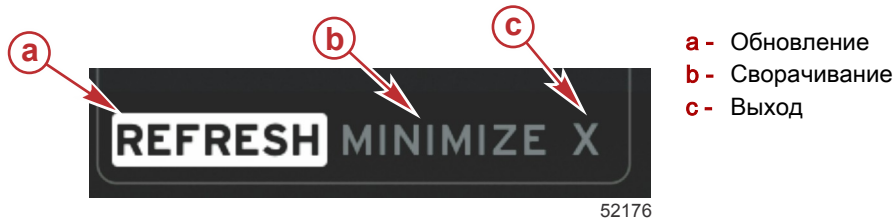
52174

Навигация ECO

В нижнем колонтитуле области выбираемых данных отображаются элементы REFRESH (Обновить), MINIMIZE (Свернуть) и «X».

- Команда «Minimize» (Свернуть) позволяет скрыть инструкции ECO и отобразить значок ECO MODE (Режим ECO) в нижней строке экрана. Команда «Minimize» (Свернуть) позволяет пользователю отобразить другую информацию в области пользовательских данных.
- Команда «Refresh» (Обновить) позволяет выполнить сброс значений ECO и использовать новые параметры для определения оборотов двигателя и целевых значений дифферента.

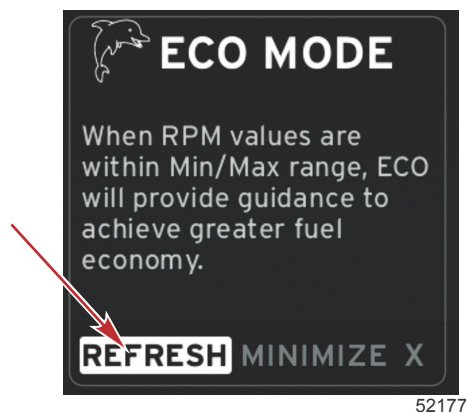
- При выборе «X» программа режима ECO закрывается, а целевые значения оборотов двигателя и дифферента удаляются из области постоянных данных.



Обновление ECO

Функция обновления позволяет пересчитать текущие значения, которые режим ECO использует для целевых значений оборотов двигателя и дифферента.

1. Выделите функцию обновления и нажмите кнопку ввода.
2. Инструкции отображаются в области выбираемых данных. Выделите функцию обновления и нажмите кнопку ввода.



3. Когда система закончит расчет новых целевых значений, в области выбираемых данных отобразятся обновленные значения.
4. В области выбираемых данных ECO отобразятся инструкции и новые целевые значения для достижения оптимизации для лучшей экономии.

Сворачивание

Команда «Minimize» (Свернуть) — это функция, которая позволяет пользователю продолжать использовать функции ECO и отобразить дополнительную информацию в области выбираемых данных.

1. При выборе команды «Minimize» (Свернуть) инструкции ECO скрываются, а затем в области выбираемых данных отображается дополнительная информация. Можно также выбирать ограниченное число элементов в полосе прокрутки.
 - Полоса прокрутки ограничена следующими элементами: «Expand» (Развернуть), «Fuel Management» (Управление топливом), «Trip Log» (Журнал плавания), «Voltage» (Напряжение), «Navigation» (Навигация), «Pressure» (Давление), «Temperature» (Температура), «Tanks» (Баки) и «Generator» (Генератор).
 - ПРИМЕЧАНИЕ:** Элементы, доступные на полосе прокрутки, зависят от информации, доступной от измерительного прибора и конфигурации судна.
 - Элементы, отображаемые на полосе прокрутки серым цветом, когда режим ECO активен, недоступны и не могут быть выбраны.
2. При активной функции «Minimize» (Свернуть) в нижней строке экрана системы будет отображаться значок ECO.
3. Чтобы развернуть режим ECO, выделите значок ECO с помощью сенсорного экрана и нажмите кнопку ввода.
4. По достижении оптимизации режима ECO в области выбираемых данных будет отображаться сообщение OPTIMIZED (Оптимизировано).

Изменение целевых значений ECO

Программное обеспечение ECO контролирует датчики двигателя и регистрирует максимальную экономию топлива, когда судно движется. Когда программное обеспечение регистрирует повышение экономии топлива, в этот момент VesselView записывает значения дифферента и оборотов двигателя. Данные расчеты выполняются вне зависимости от того, виден экран ECO или нет. Когда программное обеспечение записывает значения дифферента и оборотов двигателя, оно стрелками указывает оператору оптимальную скорость движения и регулировку дифферента. В большинстве случаев экран ECO не нуждается в калибровке, хотя можно настроить прибор согласно Вашему стилю вождения. Настройки по умолчанию находятся в пределах допустимых параметров для большинства судов. Далее приведены настройки по умолчанию.

Целевые значения ECO по умолчанию	
Стабильность экономии топлива	0,7 секунды
Стабильность оборотов двигателя	0,7 секунды
Минимум окна оборотов двигателя	2000 об/мин
Максимум окна оборотов двигателя	4000 об/мин
Близость целевого значения оборотов двигателя	10%
Близость целевого значения дифферента	3%

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: Прежде чем экран ECO можно будет использовать, необходимо выполнить калибровку дифферента вручную, если конфигурация судна не была загружена с помощью карты microSD. При использовании калибровки дифферента по умолчанию функции экрана ECO не будут работать должным образом.

Изменение целевых значений

1. Откройте полосу прокрутки.
2. С помощью вращающейся рукоятки выделите последний значок, который является меню «Settings» (Настройки), и нажмите кнопку ввода.
3. Перейдите к пункту «Network» (Сеть) и нажмите кнопку ввода.
4. Выделите пункт «ECO Mode» (Режим ECO) и нажмите кнопку ввода.
5. Выделите целевое значение, которое необходимо изменить.
6. Измените целевые данные и нажмите кнопку ввода.
7. Продолжайте данный процесс до выхода из области целевых значений.

ПРИМЕЧАНИЕ: После выхода из области целевых значений меню настроек будет закрыто. Для изменения других целевых значений откройте полосу прокрутки. Будет выделен значок «Settings» (Настройки). Следуйте описанной процедуре для изменения других целевых значений.

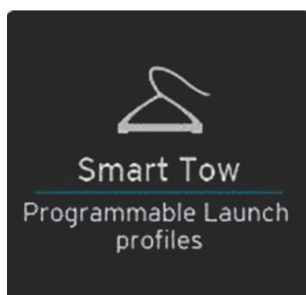
Режим Smart Tow

Smart Tow



57377

Режим Smart Tow основан на оборотах двигателя, если на судне не установлено устройство GPS и оно не подключено к сети контроллеров (CAN). Когда на судне имеется устройство GPS, для функций управления Smart Tow можно выбрать целевые значения скорости или оборотов двигателя. Можно также создать пользовательские профили запуска.



52179

Целевые значения Smart Tow

Функция Smart Tow будет изменять постоянные данные путем включения индикаторов оборотов и превышений в развертке оборотов двигателя. Целевое значение уставки оборотов двигателя будет отображаться оранжевым цветом, а шкала превышения — белым.



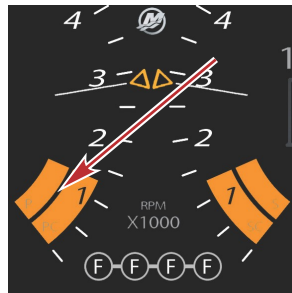
52180

- a** - Целевое значение уставки оборотов двигателя
- b** - Шкала превышения

Целевое значение уставки оборотов двигателя отображается с контуром, когда оно не активно, и с заливкой, когда активно.

Целевое значение уставки оборотов двигателя			
Состояние	Цвет	Заливка	Изображение
Уставка	Оранжевый	Контур	 52182
Активный	Оранжевый	Сплошная	 52183

Когда режим Smart Tow не активен, дисплей развертки оборотов двигателя белый. Smart Tow изменяет цвет дисплея развертки оборотов двигателя на оранжевый, когда этот режим активен.



56976

Активный дисплей развертки оборотов двигателя: оранжевый цвет

Область данных Smart Tow, выбираемых пользователем

Экран выбираемых данных Smart Tow по умолчанию позволяет выбирать, задавать и изменять настройки функций Smart Tow. Точка графика запуска отображается с анимацией, когда функция Smart Tow активна и выполняет последовательность запуска. Эта точка будет перемещаться по пути запуска, показывая, какая часть последовательности запуска выполняется в системе.



52188

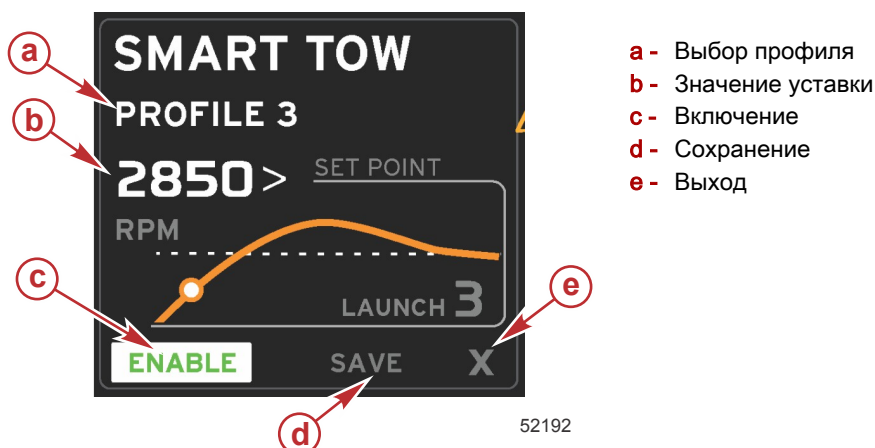
Анимированная точка графика запуска

Навигация

Smart Tow использует область выбираемых данных и область нижнего колонтитула, позволяя настраивать параметры. Нажимайте или пролистывайте поля выбора. Раздел нижнего колонтитула позволяет включить или выключить режим Smart Tow, выполнить сохранение или выйти.

Для выбора доступны пять полей. С помощью вращающейся рукоятки или движения пролистывания перемещайтесь между выбором профиля, уставкой оборотов двигателя или скорости, а также элементом включения/выключения.

- Для выделения и принятия элементов, расположенных в нижнем колонтитуле, требуется нажать вращающуюся рукоятку.



- a - Выбор профиля
- b - Значение уставки
- c - Включение
- d - Сохранение
- e - Выход

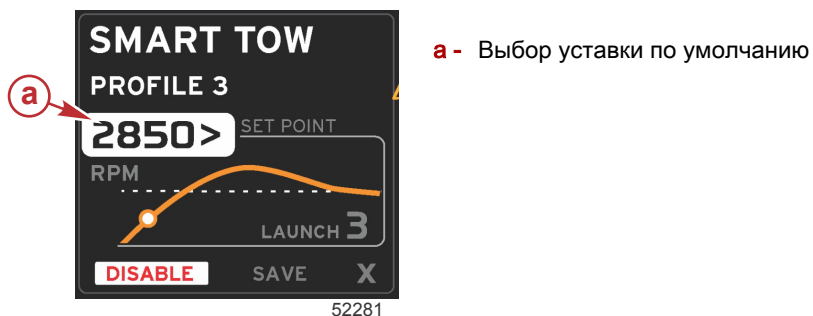
Функция выбора профиля позволяет выбрать один из пяти предустановленных заводских профилей и любых созданных пользовательских настроек. Пользовательские настройки можно изменять. По умолчанию используются последние известные настройки.



Предустановленные заводские профили

Значение уставки позволяет оператору настроить уставку оборотов двигателя или скорости. По умолчанию используется значение 10 миль/ч или 1700 об/мин, пока оператор не воспользуется функцией QUICK SAVE (Быстрое сохранение) для переопределения значений по умолчанию.

- Когда режим Smart Tow активен, по умолчанию выбрана уставка. Оператор может настраивать обороты двигателя или скорость путем касания области экрана данных.

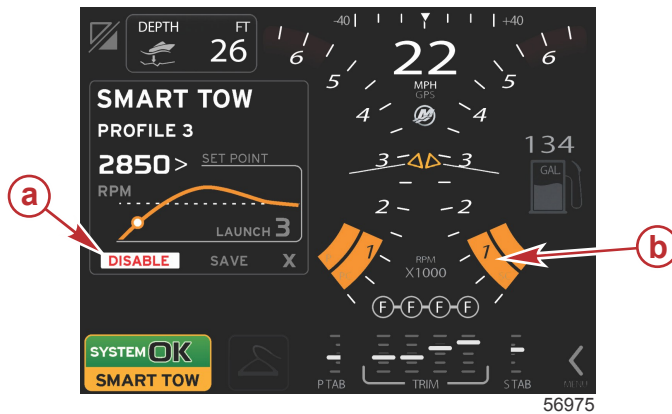


- a - Выбор уставки по умолчанию

После настройки необходимых параметров нажмите выбираемый элемент в области нижнего колонтитула.

- При выборе «Enable» (Включить) или «Disable» (Выключить) функция включается или выключается. Развертки оборотов двигателя будут отображаться как неактивные белые развертки. Оператор может изменять все настройки, когда функция Smart Tow находится в выключенном состоянии.
 - a. Состояние «Enabled» (Включено) отображается зеленым цветом, когда активно

b. Состояние «Disabled» (Выключено) отображается красным цветом, когда активно



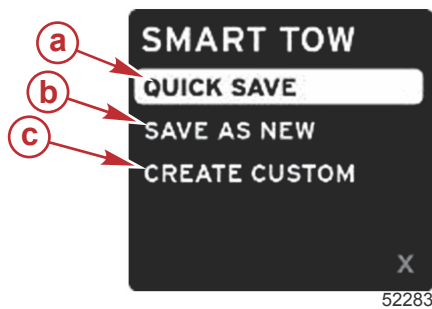
- a - Не активно — красный
- b - Нормальная развертка оборотов двигателя отображается при выборе режима миль/ч

- Нажмите SAVE (Сохранить). Функция «Save» (Сохранить) приведет к изменению экрана Smart Tow, чтобы позволить оператору выбрать быстрое сохранение, сохранение в качестве новой настройки или создание пользовательской настройки.
- Если оператор нажмет элемент «X», режим Smart Tow выключается, а области постоянных и выбираемых данных возвращаются к экрану по умолчанию.

Save (Сохранить)

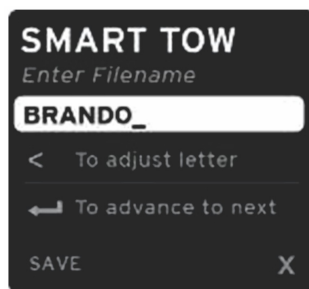
Когда оператор выбирает «Save» (Сохранить), область выбираемых данных переключается на функции сохранения. По умолчанию выбрано «Quick save» (Быстрое сохранение).

- Для подтверждения нажмите выбранный элемент.



- a - Quick save (Быстрое сохранение)
- b - Save as new (Сохранить как новую настройку)
- c - Create custom (Сохранить пользовательскую настройку)

- **QUICK SAVE** (Быстрое сохранение) сохраняет существующий профиль с новыми значениями оборотов двигателя или скорости. Нажмите для сохранения данных и возврата к экрану Smart Tow.
- **SAVE AS NEW** (Сохранить как новую настройку) позволяет оператору сохранить текущую настройку с пользовательским именем. Нажмите для перехода к пользовательскому имени файла. По умолчанию выделение имени файла активно.
 - a. Используйте экран или вращающуюся рукоятку для изменения букв.



52284

- b. С помощью вращающейся рукоятки выделите функцию «Save» (Сохранить) и нажмите рукоятку для подтверждения изменений.

ПРИМЕЧАНИЕ: Для выхода выберите «X» и нажмите вращающуюся рукоятку. Экран переключится на главный экран по умолчанию без сохранения новых данных.

Create Custom Launch (Создание пользовательского запуска)

Create custom launch (Создание пользовательского запуска) позволяет оператору создать пользовательский профиль запуска. Оператор может настроить уставку оборотов двигателя или скорости, наклон, превышение и длительность превышения. При выборе этой функции область выбираемых данных переключится на экран настройки пользовательского профиля.



- Используйте вращающуюся рукоятку для перемещения выделения к полям, требующим настройки. С помощью экранных подсказок выполните настройку значения выбранного элемента.
- После заполнения пользовательского профиля выделите элемент NEXT (Далее) или «X».
 - a. Выберите элемент «Next» (Далее), и область выбираемых данных переключится на функцию SAVE AS NEW (Сохранить как новую настройку) для создания пользовательского имени нового профиля запуска. Нажмите вращающуюся рукоятку для принятия выбора.
 - b. При выборе элемента «Exit» (Выход) настройки пользовательского профиля не будут сохранены, а экран переключится на главный экран Smart Tow.

Режим круиз-контроля

Круиз-контроль



Функция круиз-контроля позволяет оператору выбрать уставку и настроить значение так, чтобы судно поддерживало определенную скорость или определенные обороты двигателя.

- Функция круиз-контроля основана на оборотах двигателя, если на судне не установлено устройство GPS компании Mercury Marine, подключенное к сети контроллеров (CAN).
- Если на судне установлено устройство GPS компании Mercury Marine, по умолчанию используется скорость судна.
- Оператор может выбирать уставки оборотов двигателя или уставки на основе скорости. Тип функции круиз-контроля можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
- Откройте полосу прокрутки и выделите значок круиз-контроля. См. **Значки полосы прокрутки** для идентификации значка круиз-контроля.

ПРИМЕЧАНИЕ: Режим круиз-контроля можно отключить, поместив рычаги блока дистанционного управления в нейтральное положение.

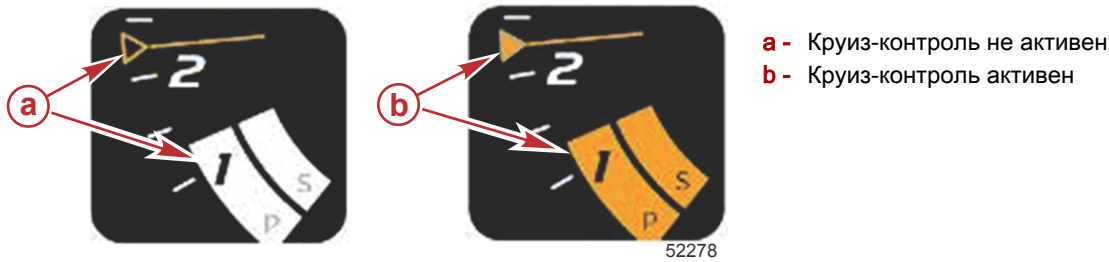
Область данных круиз-контроля

Изменение области постоянных данных

Функция круиз-контроля изменяет область постоянных данных на экране, включая в развертку оборотов двигателя индикатор оборотов двигателя, подобно целевым значениям Smart Tow и режима ECO.

- При включении режима круиз-контроля элементы постоянных данных будут изменены для сообщения следующей информации:
 - Уставка оборотов двигателя.

- Цвет развертки оборотов двигателя изменится на оранжевый, если эта функция активна, чтобы показать, что двигатель управляется компьютером.

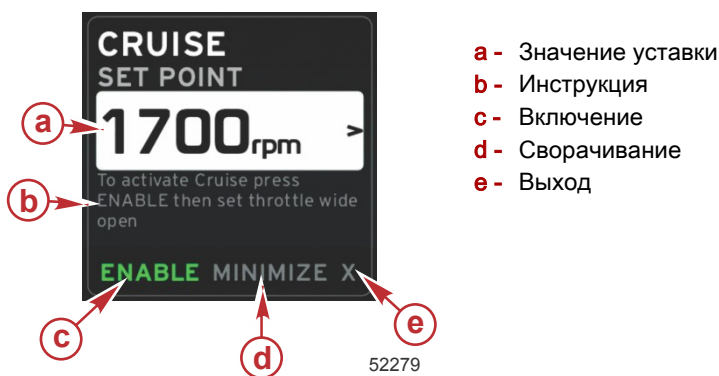


- a - Круиз-контроль не активен
- b - Круиз-контроль активен

Круиз-контроль — область данных, выбираемых пользователем

Активный режим круиз-контроля изменяет область пользовательских данных на экране.

- Элементы области пользовательских данных будут изменены, чтобы позволить пользователю настроить следующие элементы:
 - Уставка оборотов двигателя.
 - Включение или выключение состояния круиз-контроля.



- a - Значение уставки
- b - Инструкция
- c - Включение
- d - Сверачивание
- e - Выход

Навигация в режиме круиз-контроля

В режиме круиз-контроля используется модифицированная система навигации, аналогичная Smart Tow. Область нижнего колонтитула панели пользовательской информации позволяет оператору включать или выключать круиз-контроль, сворачивать этот элемент программы или закрывать его. Навигация по нижнему колонтитулу использует ту же самую базовую стратегию навигации и выбора, как и другие функции.

- С помощью вращающейся рукоятки или движения пролистывания просмотрите выбранные элементы нижнего колонтитула.
- Нажмите рукоятку для активации выбранного элемента.
 - При выборе «Enable» (Включить) или «Disable» (Выключить) функция включается или выключается.
 - Команда «Minimize» (Свернуть) приведет к скрытию данных круиз-контроля и отображению элемента CRUISE (Круиз-контроль) в области нижнего колонтитула. Это позволяет оператору отображать информацию с помощью других выбираемых значков.
- При запуске круиз-контроля по умолчанию будет выбран элемент настройки уставки. После настройки необходимых параметров используйте вращающуюся рукоятку, чтобы переместить курсор к элементу «Enable» (Включить) или «Disable» (Выключить) в нижнем колонтитуле области выбираемых данных.
 - Используйте вращающуюся рукоятку для перемещения между элементом уставки и нижним колонтитулом.
 - Когда выделение находится за пределами области навигации нижнего колонтитула (поля уставки), оператору нужно изменить только обороты двигателя или настроить скорость с помощью вращающейся рукоятки. Для перехода к следующей настройке не нужно нажимать рукоятку.
- «Minimize» (Свернуть) — это функция, позволяющая оператору использовать функцию круиз-контроля, отображая при этом дополнительные данные в области выбираемых данных.

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: При свернутой функции круиз-контроля уставки настраивать нельзя.

- Доступные для выбора значки полосы прокрутки ограничены. Элементы, недоступные при активной функции круиз-контроля, отображаются серыми.
- Если функция автопилота активна, а функция круиз-контроля свернута, в колонтитуле системного экрана будет отображаться элемент CRUISE (Круиз-контроль).
 - При выборе поля состояния системы данные круиз-контроля будут отображаться поверх настроек автопилота.

- При отображении всплывающего предупреждения автопилота или если пользователь использует панель CAN автопилота, выбираемые данные автопилота будут автоматически заполнять область выбираемых данных. Чтобы скрыть всплывающие данные, оператору придется воспользоваться функцией сворачивания.
5. После активации функции сворачивания в области нижнего колонтитула экрана системы будет отображаться значок CRUISE (Круиз-контроль).
 6. Если при отображении круиз-контроля выбрать «Exit» (Выход), функция круиз-контроля будет выключена. Значок круиз-контроля будет отображаться рядом с полем состояния системы, пока на полосе прокрутки не будет выбран другой значок.

Режим автопилота

Обзор экранов автопилота



57380

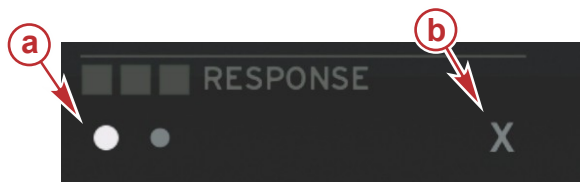
VesselView — это расширение возможностей автопилота и операций джойстика на дисплее. Все эти функции управления используются с помощью панели сети контроллеров (CAN) автопилота Mercury Marine. Система VesselView показывает состояние режима — активен или в режиме ожидания, отображает всплывающие сообщения, когда судно достигает точки маршрута и требуется подтвердить поворот, а также предоставляет текстовую информацию о том, как настроить двигатель и приводы для достижения максимальной эффективности.

- При нажатии любой кнопки на панели CAN автопилот VesselView переключается на отображение экрана автопилота.
- Экран автопилота будет активно отображаться, когда эта функция включена. Все режимы и функции управляются с помощью панели CAN.

Навигация по экранам автопилота

Экраны автопилота имеют модифицированную систему навигации. Информация отображается на двух страницах данных. Единственными элементами, доступными для выбора, являются индикаторы страниц и элемент «X».

- Страница 1 содержит базовую информацию автопилота.
- Страница 2 содержит дополнительные данные навигации.
- Используйте элемент «X», чтобы скрыть данные автопилота и отобразить режим автопилота в поле данных системы. Это позволяет отображать другую информацию в области пользовательских данных.



52461

a - Индикаторы страниц

b - Скрытие данных автопилота

Сворачивание функции автопилота

При выборе «Minimize» (Свернуть) в навигации по выбираемым данным, данные автопилота скрываются. Можно выбрать отображение ограниченного числа элементов из полосы прокрутки в области выбираемых данных. По умолчанию будут отображаться последние выбираемые данные.

- Полоса прокрутки ограничена следующими элементами: «Expand» (Развернуть), «ECO», «Fuel Management» (Управление топливом), «Trip Log» (Журнал плавания), «Voltage» (Напряжение), «Navigation» (Навигация), «Pressure» (Давление), «Temperature» (Температура), «Tanks» (Баки), «Cruise» (Круиз-контроль), «Genset» (Генератор) и «Settings» (Настройки).

ПРИМЕЧАНИЕ: Доступные элементы полосы прокрутки основаны на конфигурации измерительных приборов и судна.

- Если функция ECO активна, а функция автопилота свернута, в поле состояния системы будет отображаться элемент AUTO (Авто).
- Элементы полосы прокрутки, недоступные при активной функции автопилота, будут отображаться серыми.
- При отображении всплывающего экрана автопилота или при нажатии кнопки на панели CAN автопилота область выбираемых данных автоматически заполняется данными автопилота. Для скрытия этих данных необходимо выбрать элемент «X».
- Поле состояния системы отображается, когда активная функция автопилота находится в режиме: отслеживания, авто, последовательности точек маршрута или ожидания. Последовательность точек маршрута отображается оранжевым цветом в поле состояния системы, все другие режимы отображаются серым.

Режим управления подтормаживанием

Troll Control (Управление малым ходом)



57379

Функция подтормаживания позволяет оператору выбрать уставку и настроить значение так, чтобы судно поддерживало определенную скорость или определенные обороты двигателя.

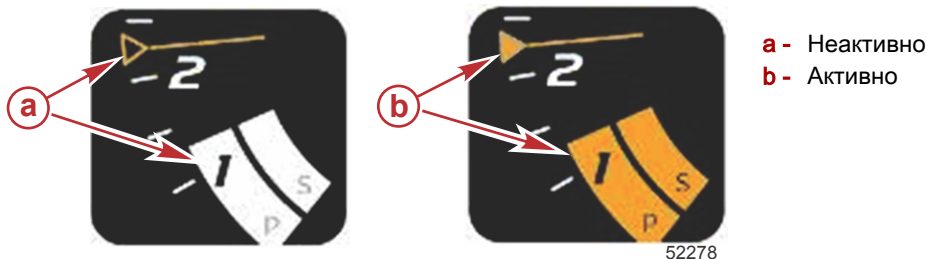
- Функция подтормаживания основана на оборотах двигателя, если на судне не установлено устройство GPS компании Mercury Marine, подключенное к сети контроллеров (CAN).
- Если на судне установлено устройство GPS компании Mercury Marine, по умолчанию используется скорость судна.
- Оператор может выбирать уставки оборотов двигателя или уставки на основе скорости. Тип выбранной функции подтормаживания можно изменить в меню «Settings» (Настройки).
- Используйте кнопки со стрелками для выделения значка подтормаживания. См. **Значки полосы прокрутки** для идентификации значка подтормаживания.

Подтормаживание — область пользовательских данных

Изменение поля постоянных данных

Функция подтормаживания изменяет поле постоянных данных на экране, включая в развертку оборотов двигателя индикатор оборотов двигателя, подобно целевым значениям Smart Tow и режима ECO.

- При включении режима управления подтормаживанием элементы постоянных данных будут изменены для сообщения следующей информации:
 - Уставка оборотов двигателя
 - Цвет развертки оборотов двигателя изменится на оранжевый, если эта функция активна, чтобы показать, что двигатель управляется компьютером.



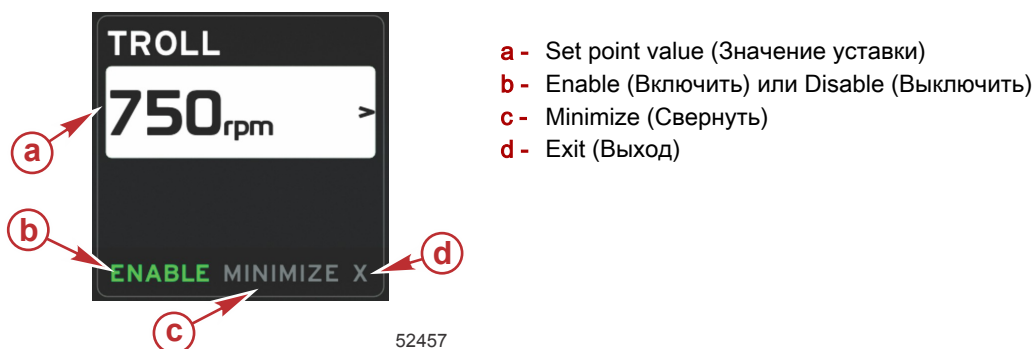
a - Неактивно
b - Активно

52278

Подтормаживание — область данных, выбираемых пользователем

Активный режим подтормаживания изменяет область пользовательских данных на экране.

- Элементы области пользовательских данных будут изменены, чтобы позволить пользователю настроить следующие элементы:
 - Уставка оборотов двигателя
 - Включение или выключение состояния подтормаживания



a - Set point value (Значение уставки)
b - Enable (Включить) или Disable (Выключить)
c - Minimize (Свернуть)
d - Exit (Выход)

52457

Навигация в режиме подтормаживания

В режиме подтормаживания используется модифицированная система навигации, аналогичная Smart Tow. Область нижнего колонтитула панели пользовательской информации позволяет оператору включать или выключать подтормаживание, сворачивать этот элемент программы или выходить из него. Навигация по нижнему колонтитулу использует ту же самую базовую стратегию навигации и выбора, как и другие функции.

1. Используйте кнопки со стрелками для перехода по элементам нижнего колонтитула.
2. Нажмите кнопку ввода для активации выбора.
 - a. Включение или выключение функции
 - b. Команда «Minimize» (Свернуть) приведет к скрытию данных подтормаживания и отображению элемента TROLL (Подтормаживание) в поле состояния системы. Это позволяет оператору отображать информацию с помощью других выбираемых значков.
3. При запуске подтормаживания по умолчанию будет выбран элемент настройки уставки. После настройки необходимых параметров используйте кнопки со стрелками, чтобы включить или выключить элемент в нижнем колонтитуле области пользовательских данных.
 - a. Используйте кнопки со стрелками для перемещения между элементом уставки и нижним колонтитулом.
 - b. Когда выделение находится над областью навигации нижнего колонтитула (поля уставки), оператору нужно изменить только обороты двигателя или настроить скорость с помощью кнопок со стрелками. Для перехода к следующей настройке не нужно нажимать кнопку ввода.
4. «Minimize» (Свернуть) — это функция, позволяющая оператору использовать функцию подтормаживания, отображая при этом дополнительные данные в области пользовательских данных.

ВАЖНАЯ ИНФОРМАЦИЯ: При свернутой функции подтормаживания уставки настраивать нельзя.

 - a. Доступные для выбора значки полосы прокрутки ограничены. Элементы, недоступные при активной функции подтормаживания, отображаются серыми.
 - b. Если функция автопилота активна, а функция подтормаживания свернута, в поле состояния системы будет отображаться элемент TROLL (Подтормаживание).
 - При выборе поля состояния системы данные подтормаживания будут отображаться поверх настроек автопилота.
 - При отображении всплывающего предупреждения автопилота или если пользователь использует панель CAN автопилота, пользовательские данные автопилота будут автоматически заполнять область пользовательских данных. Чтобы скрыть всплывающие данные, оператору придется воспользоваться функцией сворачивания.
5. После активации функции сворачивания в поле состояния системы будет отображаться значок TROLL (Подтормаживание).
6. Если при отображении элемента подтормаживания выбрать «Exit» (Выход), функция подтормаживания будет выключена. Значок подтормаживания будет отображаться рядом с полем состояния системы, пока на полосе прокрутки не будет выбран другой значок.

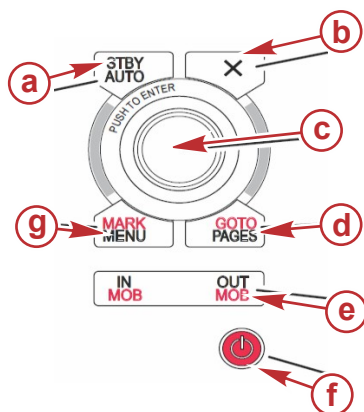
Раздел 4 - Настройка и калибровка

Оглавление

Навигация по меню настроек.....	46	Простые соединения.....	49
System (Система).....	46	Предупредительная сигнализация.....	50
Предпочтения.....	46	Единицы.....	50
Судно.....	47	Сеть.....	50
SmartCraft.....	47	Personality File (Файл конфигурации).....	51

Навигация по меню настроек

1. Нажмите кнопку страниц во время отображения экрана SmartCraft.



- a - Кнопка режима ожидания/автоматического режима
- b - Кнопка выхода
- c - Вращающаяся рукоятка (нажмите для введения функции)
- d - Кнопка перехода/страниц
- e - Увеличение/уменьшение масштаба, человек за бортом
- f - Питание/яркость
- g - Кнопка отметки/меню

52837

2. Поверните вращающуюся рукоятку, чтобы выделить последний значок. Последний значок — меню «Settings» (Настройки).
3. Нажмите вращающуюся рукоятку.

System (Система)

Меню System (Система) позволяет устанавливать формат времени и даты, включать и выключать зуммеры и звуковые сигналы, изменять различные параметры освещения, импортировать изображение для пользовательского экрана загрузки, включать программу имитации (обычно она используется на уровне дилера) и идентифицировать версию программного обеспечения.

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню.

Systems (Системы)		
Language (Язык)	Выбор нужного языка	—
Time > (Время >)	Изменение формата даты и времени Автоматическое обновление времени доступно только при подключенном устройстве GPS.	—
Buzzer > (Зуммер >)	Key Beeps > (Сигналы клавиш >)	Off (Выкл.), Quiet (Тихие), Normal (Средние), Loud (Громкие)
	Alarm Beeps (Звуковые сигналы тревоги)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
Backlight > (Подсветка >)	Level > (Уровень >)	0–100 %
	Night Mode (Ночной режим)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	Network Update (Обновление по сети)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	Local Gain > (Локальное усиление >)	0–100 %
Image Viewer > (Средство просмотра изображений >)	SD Card Selection (Выбор карты памяти)	—
Simulate (Имитация)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)	—
Restore Defaults (Восстановить параметры по умолчанию)	All Settings (Все настройки), Engine Limits (Пределы для двигателя), Alarm History (Хронология аварийных сигналов)	—
About (о программе)	Отображение версии программного обеспечения	—

Предпочтения

Меню «Preferences» (Предпочтения) позволяет выполнять следующие действия:

1. Выбирать двигатели для отображения, номер штурвала и номер устройства.
2. Выбирать видимость дисплея у штурвала.
3. Включать показание датчика окружающей температуры.
4. Устанавливать интервал автоматического переключения.
5. Выключать и включать всплывающие экраны автопилота или электронного якоря.
6. Включать и выключать поля данных.
7. Включать и выключать всплывающие предупреждения.
8. Настраивать время задержки до автоматического скрытия полосы прокрутки и выбирать значки полосы прокрутки для отображения.
9. Включать и выключать контрольный перечень запуска.

10. Включать и выключать отображение закрылков дифферента.

11. Выбирать тип круиз-контроля или SmartTow.

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню

Preferences (Предпочтения)		
Engines > (Двигатели >)	Включение (флажок установлен) и выключение (флажок не установлен) зависит от отображаемого двигателя	
Helm Number (Номер штурвала), Device Number > (Номер устройства >)	Выбор расположения штурвала для VesselView (необходимо, если используется несколько штурвалов). Выбор уникального номера устройства (необходимо, если установлено несколько систем VesselView).	
Visible from Helm > (Видимость от штурвала >)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	
Ambient Temperature Sensor > (Датчик окружающей температуры >)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	
Auto-cycle Interval > (Интервал автоматического переключения >)	1, 5 или 10 секунд	
Pop-ups > (Всплывающие экраны >)	Trim (Дифферент)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)
	Время всплывающего окна дифферента	Выберите 2, 5 или 10 секунд
Data Boxes > (Поля данных >)	Choose type of data for data box 1 > (Выбор типа данных для поля данных 1 >)	«Navigation >» (Навигация >), «Vessel >» (Судно >), «Engine >» (Двигатель >), «Environment >» (Окружающая среда >)
	Optional data boxes > (Дополнительные поля данных >)	Ни одного, одно, оба
	Choose type of data for data box 2 > (Выбор типа данных для поля данных 2 >)	«Navigation >» (Навигация >), «Vessel >» (Судно >), «Engine >» (Двигатель >), «Environment >» (Окружающая среда >)
Scroller Bar > (Полоса прокрутки >)	Auto-hide delay > (Задержка автоскрытия >)	Выберите 5, 10, 15 или 30 секунд
	Item Visibility > (Видимость элемента >)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен): X-PAND, температура, давление, баки, напряжение, топливо, ECO, круиз, навигация, журнал плавания, SmartTow, управление подтормаживанием, двигатель, генератор, производительность, дифферент и закрылки, автопилот
Startup checklist (Контрольный перечень запуска)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	
Show tabs (Показывать закрылки)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	
Show trim (Показывать дифферент)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	
Show steering (Показывать рулевое управление)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	
Camera installed (Камера установлена)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	

Судно

Судно позволяет оператору назначать количество двигателей, количество топливных баков и общий объем топлива. Объем топлива можно также сбрасывать после заправки.

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню.

Судно		
Setup > (Настройка >)	Vessel Setup > (Настройка судна >)	Количество двигателей, количество топливных баков
		Общий объем топлива судна
Refuel > (Заправка >)	Vessel Refuel > (Заправка судна >)	Ввод объема добавленного топлива и выбор полных баков

SmartCraft

Меню настроек SmartCraft позволяет выполнять следующие действия:

1. Выбирать количество двигателей на судне
2. Настраивать поправки к данным датчиков: глубины, температуры забортной воды, скорости, рулевого управления, дифферента, закрылков
3. Задавать емкость баков
4. Устанавливать различные интеллектуальные контекстные пределы

Раздел 4 - Настройка и калибровка

5. Выключать или включать поддерживаемые данные для каждого двигателя

6. Выбирать число сетей SmartCraft и номер сети

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню.

SmartCraft				
Number of engines > (Количество двигателей >)		Выберите 1–4	—	—
Depth Offset > (Сдвиг глубины >)		Калибровка: поправка, нуль, восстановление	—	—
Sea Temperature > (Температура забортной воды >)		Sea temperature source > (Источник температуры забортной воды >)	Нет, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, AirMar0, AirMar1, AirMar2, AirMar3	—
		Offset > (Поправка >)	Калибровка: поправка, нуль, восстановление, сохранение	—
Speed > (Скорость >)		GPS source > (Источник GPS >)	CAN-P или N	—
		Pitot speed source > (Источник скорости по датчику Пито >)	Нет, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3	—
		Pitot sensor type > (Тип датчика Пито >)	100 или 200 фунтов/кв. дюйм	—
		Pitot multiplier > (Множитель для датчика Пито >)	Калибровка: множитель и восстановление, сохранение	—
		Paddle speed source > (Источник скорости по датчику лопастного колеса >)	Нет, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3	—
		Paddle speed sensor > (Датчик лопастного колеса >)	Традиционный или Airmar	—
		Paddle frequency > (Частота лопастного датчика >)	Калибровка: множитель и восстановление, сохранение	—
Steering > (Рулевое управление >)		Steering angle source > (Источник угла рулевого управления >)	Нет, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, TVM	—
		Invert steering (Инвертирование рулевого управления)	Включение (флажок установлен) или выключение (флажок снят) инвертирования рулевого управления, выбор двигателя для отображения рулевого управления	—
		Offset > (Поправка >)	Калибровка: поправка, нуль, восстановление, сохранение	—
Tanks > (Баки >)	Место расположения: левый борт, центр левого борта, центр правого борта, правый борт >	Tank 1 or 2 > (Бак 1 или 2 >)	Calibration > (Калибровка >)	Пустой, 1/4, 1/2, 3/4, полный
		Tank usage > (Использование бака >)	Нет, топливо, масло, вода, отходы	—
		Capacity > (Объем >)	От 0 до шести цифр	—
Trim > (Дифферент >)	Место расположения: левый борт, центр левого борта, центр правого борта, правый борт >	Has trim (Есть дифферент)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	—
		Calibration > (Калибровка >)	Увеличение угла дифферента, максимальный диапазон дифферента, полное уменьшение угла дифферента, сброс, восстановление, сохранение	—
Tabs > (Закрылки >)	Tab source > (Источник закрылков >)	Нет, PCM0, PCM1, PCM2, PCM3, TVM	—	—
	Калибровка правого и левого борта	Количество точек калибровки (2 или 3)	Установка диапазона нижнего, среднего, верхнего положения закрылка, сброс, восстановление, сохранение	—

SmartCraft				
Smart contextual > (Интеллектуальное контекстное меню >)	Enable (Включить)	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	—	—
	Engine running threshold > (Порог работы двигателя >)	Установите предел	—	—
	Slow demand threshold > (Порог медленного запроса >)	Установите предел 0–99 %	—	—
	Fast demand threshold > (Порог быстрого запроса >)	Установите предел 0–99 %	—	—
	Lever shift threshold > (Порог сдвига рычага >)	Установите предел 0–99 %	—	—
	Mode timer threshold > (Порог таймера режима >)	Установите предел 0–10,0 с	—	—
	Mode stable threshold > (Порог стабильности режима >)	Установите предел 0–10,0 с	—	—
	Steady state threshold > (Порог стабильного состояния >)	Установите значения оборотов в секунду	—	—
Limits > (Пределы >)	Обороты двигателя, расход топлива, температура охлаждающей жидкости, температура масла, давление масла, давление воды, напряжение аккумулятора, температура впуска, давление наддува, давление и температура трансмиссионного масла >	Установите пределы: минимальный, максимальный, нижний предел предупреждения, верхний предел предупреждения, сброс, сохранение для каждого двигателя.	—	—
Supported data > (Поддерживаемые данные >)	Место расположения: левый борт, центр левого борта, центр правого борта, правый борт >	Фактическая передача, давление наддува, давление топлива, давление передачи, температура передачи, процент нагрузки, температура в коллекторе, индикаторная лампа неисправности, давление масла, температура масла, присутствие дроссельной заслонки, давление воды	Вкл. (флажок установлен) или выкл. (флажок не установлен)	—
Advanced > (Дополнительно >)	Number SmartCraft network > (Число сетей SmartCraft >)	1 или 2 Используется на судах, где установлено более одной сети SmartCraft	—	—
	Network number > (Номер сети >)	A или B Используется для идентификации сети	—	—

Простые соединения

На судах с измерительными приборами SC 100 необходимо включить простые соединения (установить флажок) в системе VesselView для получения данных на измерительном приборе SC 100.

Easy Link (Простое соединение)		
Port, Port Center, Starboard Center, Starboard > (Левый борт, центр левого борта, центр правого борта, правый борт >)	Engine and Transmission > (Двигатель и трансмиссия >)	Левый или правый борт — вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	RPM sync (Синхронизация оборотов)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	Fuel tank 1 (Топливный бак 1)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	Fuel tank 2 (Топливный бак 2)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	Oil tank (Масляный бак)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	Fresh Water (Пресная вода)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)
	Waste water tank > (Бак сточной воды >)	Серый бак 1, черный бак 1: вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)

Предупредительная сигнализация

Меню аварийных сигналов позволяет посмотреть хронологию любого аварийного сигнала, включить или выключить какой-либо сигнал или показать все сигналы.

Alarms > (Аварийные сигналы >)	Alarm History (Хронология аварийных сигналов)	Отображение прошлых аварийных сигналов
	Alarms Settings > (Настройки аварийных сигналов >)	«No GPS fix» (Нет данных GPS), «Shallow water» (Мелкая вода), «Deep water» (Глубокая вода), «Water temp rate» (Температура воды), «Anchor» (Якорь), «Anchor depth» (Глубина якоря), «low boat speed» (Низкая скорость судна), «Speed through water rationality fault» (Сбой функции скорости через воду), «ХТЕ», «Waypoint radius» (Радиус точек маршрута), «Arrival» (Прибытие), «True wind shift» (Истинное изменение ветра), «True wind high» (Истинное усиление ветра), «True wind low» (Истинное уменьшение ветра), «Fuel remaining low» (Низкий запас топлива), «Fuel remaining high» (Высокий запас топлива), «Voltage >» (Напряжение >), «Missing data >» (Нехватка данных >), «Vessels >» (Суда >), «Autopilot >» (Автопилот >), «Engines >» (Двигатели >) ПРИМЕЧАНИЕ: Эти настройки необходимо включить, чтобы получать аварийные сигналы.
	Show all helm alarms (Показать все аварийные сигналы штурвала)	Вкл. (флажок установлен), выкл. (флажок не установлен)

Единицы

Меню единиц позволяет выбрать тип единиц измерения для различных датчиков сети SmartCraft: британские, метрические, морские, магнитный или истинный курс, мили на галлон, литры на километр и др.

Знак «больше» (>) указывает на дополнительные элементы меню.

Units > (Единицы >)	Distance > (Расстояние >)	Морские мили, километры, мили
	Distance small > (Малое расстояние >)	Футы, метры, ярды
	Speed > (Скорость >)	Узлы, километры в час, мили в час
	Winds speed > (Скорость ветра >)	Узлы, километры в час, мили в час, метры в секунду
	Depth > (Глубина >)	Метры, футы, морские сажени
	Altitude > (Высота над уровнем моря >)	Метры, футы
	Heading > (Курс движения >)	Магнитный, истинный
	Temperature > (Температура >)	Градусы Цельсия, градусы Фаренгейта
	Volume > (Объем >)	Литры, галлоны
	Economy > (Экономия >)	Расстояние/объем, объем на расстояние, мили на галлон, галлоны на милю, километры на литр, литры на километр
	Pressure > (Давление >)	Мм рт. ст., мбар, фунты/кв. дюйм, кПа
	Barometric pressure > (Барометрическое давление >)	Мм рт. ст., мбар, кПа

Сеть

- «Auto Select» (Автовыбор), «Sources» (Источники) и «Magnetic Variation» (Магнитная вариация).
 - При автовыборе выполняется сканирование шины CAN и магистральной линии NMEA на наличие установленных компонентов для формирования отчета о данных (входных и выходных). Чтобы функция автовыбора могла использовать отчеты о данных, эти элементы должны быть подключены к источнику питания.
 - Функция «Sources» (Источники) открывает диалоговое окно выбора источников данных, включающее, помимо прочего, следующие элементы: «GPS», «Log/Timer» (Журнал/таймер) и «Environment» (Окружающая среда). Каждый из этих источников данных становится глобальным при включении.
 - Параметр «Magnetic Variation» (Магнитная вариация) можно изменять вручную или обновлять автоматически. Вручную вариацию можно увеличивать или уменьшать до 5 знаков, включая два десятичных знака.
- «Device List» (Список устройств) и «Diagnostics» (Диагностика):
 - В списке устройств отображаются все распознанные компоненты для формирования отчета о данных, передаваемых по шине CAN и магистральной линии NMEA. Их можно использовать для диагностики ошибок связи CAN и NMEA.
 - Меню диагностики отображает отчеты данных об ошибках и превышениях в связи CAN и NMEA. Они могут быть полезны квалифицированному специалисту для диагностики ошибок связи CAN и NMEA.
- Groups (Группы).
 - Сетевые группы — это продукты, использующие источники данных в сети N2K. Эти продукты используют источники данных, используемые всеми остальными продуктами в сети, а также могут использовать источник данных независимо от других устройств. Можно также глобально переключить отображение на всех дисплеях на другой источник, действуя с любого дисплея.

- Существуют десять категорий источников: «Compass» (Компас), «Navigation» (Навигация) и «Position» (Положение) относятся к источникам групп категорий. В каждой из этих категорий можно настроить дисплей на прием данных от источников как от части группы или принимать данные независимо от группы.
4. Damping (Демпфирование)
 - Демпфирование позволяет выбрать задержку от 1 до 9 секунд до обновления различных датчиков, подключенных к шине CAN и магистральной линии NMEA.
 5. Speed (Скорость).
 - Источник скорости позволяет выбрать стратегию или GPS. По умолчанию выбрана стратегия.
 - Порог скорости через воду (Speed through the water — STW) — это порог переключения с одного типа датчика на другой. Чаще всего по порогу происходит переключение с датчика лопастного колеса на датчик Пито. Для GPS переход отсутствует.
 - Калибровка скорости лопастного колеса позволяет тонко настраивать калибровку частоты датчика лопастного колеса.
 6. ECO Mode (Режим ECO).
 - Режим Eco позволяет изменять целевые окна, включенные в программу ECO.
 7. Reverse Fill Calibration (Обратная калибровка заправки):
 - Позволяет быстро обновить калибровку полной емкости бака на основании объема добавленного топлива.
 8. Тип круиз-контроля/SmartTow.
 - Можно вручную выбрать «Auto» (Авто), «RPM» (Обороты двигателя) или базовую скорость для круиз-контроля и SmartTow.

Personality File (Файл конфигурации)

Функцию меню конфигурации должен использовать только уполномоченный производитель комплектного оборудования или дилер.

Примечания:

Раздел 5 - Предупредительные сигналы

Оглавление

Предупреждения — неисправности и	Сигнал критического уровня топлива.....	54
предупреждающие сигналы.....	Сигнализация о глубине.....	54 55

Предупреждения — неисправности и предупреждающие сигналы

Все предупреждения Mercury (неисправности и предупредительные сигналы) отображаются независимо от того, какой экран отображается в момент предупреждения. При срабатывании предупредительного сигнала в области состояния отображается текст и значок предупреждения. Информация о неисправностях вместе с кратким описанием, длинным описанием и инструкциями отображается во весь экран.

- При возникновении неисправности:
 - a. Поле состояния системы становится красным, и в нем отображается текст и значок предупреждения.



52101

- b. Для неисправностей по топливу и глубине имеются дополнительные функции, описанные в разделах **Сигнал критического уровня топлива** и **Сигнализация о глубине**.
 - c. Неисправность уровня 3 (дифферент, навигация, ECO, топливо) оператор может включить или выключить в меню «Settings» (Настройки). По умолчанию эта функция включена. Если выключить неисправность в меню «Settings» (Настройки), сообщения о неисправностях будут отображаться только в поле состояния системы.
 - d. Все неисправности защиты (уровень 4) отображаются всегда независимо от значений в меню «Settings» (Настройки).
 - e. Если неисправность связана с контролем выхлопов, в поле состояния системы отображается значок двигателя.
- Когда оператор выбирает неисправность в области пользовательских данных:
 - a. Заголовок неисправности со значком предупреждения будет отображаться вверху.
 - b. Краткое описание неисправности и ее расположение (двигатель) будут приведены под заголовком.
 - c. При наличии нескольких неисправностей используйте вращающуюся рукоятку для перехода к каждой неисправности и нажимайте рукоятку для доступа к неисправности.



56966

- a - Значок предупреждения с названием неисправности
- b - Краткий или устаревший текст
- c - Расположение неисправного двигателя
- d - Действие
- e - Количество неисправностей

Сигнал критического уровня топлива

Сигнал тревоги по топливу управляется системой VesselView, а не ECM/PCM двигателя.

- Свойства уведомлений и уровни предупреждений по топливу можно задать в меню «Settings» (Настройки).
- Если оператор выбрал топливо как поле постоянных данных в расположении № 2 (см. раздел **Расположение и описание экранов дисплея**), то в поле данных топлива отображается предупреждение.
- Значок предупреждения заменяет значок топлива, а поле данных переключается между черным и красным полем.



52275

- Если оператор не включил отображение топлива как поля постоянных данных (расположение № 2), но оно активно как предупреждение, в поле состояния системы отображается красное поле и сообщение FUEL (Топливо).
- Оператор может также выбрать предупреждение по топливу в виде всплывающего экрана выбираемых данных с помощью меню «Settings» (Настройки). При нажатии вращающейся рукоятки сигнализация по уровню топлива сворачивается. Неисправность будет по-прежнему отображаться в одном из двух мест в зависимости от настройки экрана.

Сигнализация о глубине

Сигнал тревоги по глубине управляется системой VesselView, а не ECM/PCM двигателя.

- Свойства отображаемых уведомлений и уровни предупреждений по глубине можно задать в меню «Settings» (Настройки).
- Если оператор выбрал глубину в качестве поля постоянных данных в расположении № 1 (см. раздел **Расположение и описание экранов дисплея**), то в поле данных глубины отображается предупреждение.
- Значок предупреждения заменяет значок глубины, а поле данных переключается между черным и красным полем.



52276

- Если оператор не выбрал отображение глубины как поля постоянных данных (расположение № 1), но оно активно как предупреждение, в поле состояния системы отображается красное поле и сообщение DEPTH (Глубина).
- Оператор может также вывести предупреждение по глубине в виде всплывающего экрана выбираемых данных с помощью меню «Settings» (Настройки). При нажатии вращающейся рукоятки панель данных сворачивается. Неисправность будет по-прежнему отображаться в одном из двух мест в зависимости от настройки экрана.